

## บทที่ 4

### ทฤษฎีและแนวคิดที่ใช้ในการศึกษา

#### 4.1 Traditional Approach (แนวคิดแบบดั้งเดิม)

Aggarwal (1981) ได้เสนอแนวคิดที่ว่า การเปลี่ยนแปลงของอัตราแลกเปลี่ยนเงินตราต่างประเทศจะทำให้เกิดการเปลี่ยนแปลงของดัชนีหลักทรัพย์ โดยที่การเปลี่ยนแปลงของอัตราแลกเปลี่ยนเงินตราต่างประเทศจะส่งผลกระทบต่อราคาค่าเงินงานด้านต่างประเทศ และจะส่งผลกระทบต่อผลประกอบการของบริษัทในที่สุด สามารถอธิบายได้คือ ในกรณีที่อัตราแลกเปลี่ยนเงินตราต่างประเทศลดลง จะทำให้บริษัทผู้นำเข้ามีกำไรเพิ่มขึ้นแต่บริษัทผู้ส่งออกมีกำไรลดลง ในทิศทางตรงกันข้ามถ้าหากว่าอัตราแลกเปลี่ยนเงินตราต่างประเทศเพิ่มสูงขึ้นจะทำให้บริษัทผู้นำเข้ามีกำไรลดลง แต่บริษัทผู้ส่งออกมีกำไรเพิ่มขึ้น ทำให้เกิดการซื้อขายหลักทรัพย์และผลของการซื้อขายรวมกันก็จะทำให้ดัชนีหลักทรัพย์เพิ่มขึ้นหรือลดลงได้ ทั้งนี้ขึ้นอยู่กับว่าตลาดหลักทรัพย์นั้นมีบริษัทที่เข้ามาจะทะเบียนดำเนินธุรกิจในด้านส่งออกหรือนำเข้ามากกว่ากัน

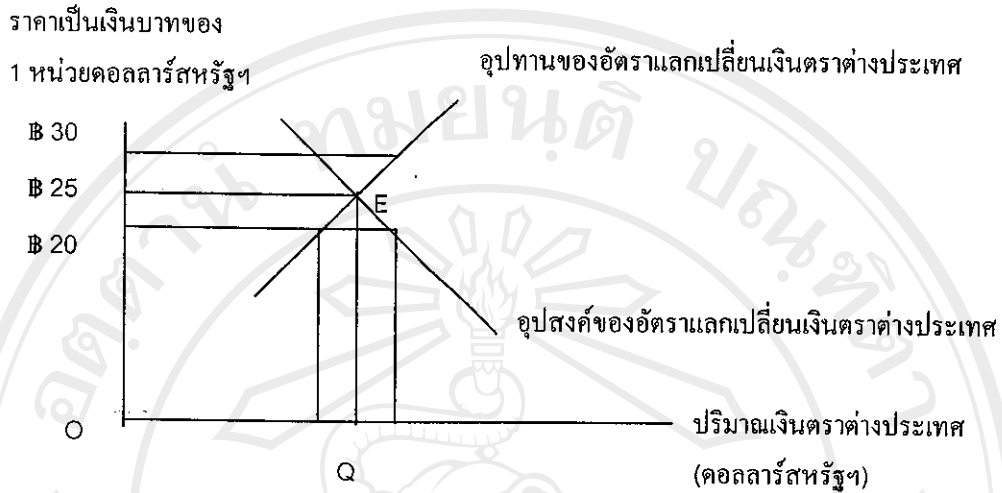
#### 4.2 Portfolio Approach (แนวคิดแบบสินทรัพย์)

Krueger (1983) ได้เสนอแนวคิดว่าการเปลี่ยนแปลงของดัชนีหลักทรัพย์จะทำให้เกิดการเปลี่ยนแปลงของอัตราแลกเปลี่ยน โดยมองว่าการลดลงของราคาหลักทรัพย์จะทำให้ความมั่งคั่งของนักลงทุนในประเทศลดลง ทำให้ความต้องการถือเงินลดลง นักลงทุนจะนำเงินไปลงทุนในรูปแบบอื่นเช่นนำไปฝากหรือซื้อพันธบัตร ส่งผลให้อัตราดอกเบี้ยภายในประเทศลดลง นักลงทุนจึงย้ายการลงทุนไปยังต่างประเทศมีการเคลื่อนย้ายเงินทุนออกนอกประเทศมากขึ้นเพื่อแสวงหาผลตอบแทนที่ดีกว่า ทำให้ความต้องการเงินตราต่างประเทศมากขึ้นและในที่สุดก็จะทำให้อัตราแลกเปลี่ยนเงินตราต่างประเทศลดลง

#### 4.3 อัตราแลกเปลี่ยนดุลยภาพ (Equilibrium Exchange Rate)

ในกรณีที่การซื้อขายเงินตราต่างประเทศเป็นไปอย่างเสรี อัตราแลกเปลี่ยนในขณะใดขณะหนึ่งจะถูกกำหนดโดยปริมาณและสภาพของเงินตราต่างประเทศ ราคาดุลยภาพและปริมาณดุลยภาพจะเกิดขึ้นพร้อมกัน ณ ระดับซึ่งจำนวนซื้อเท่ากับจำนวนขายพอดี และเรียกจุดดุลยภาพนี้ว่า "ดุลยภาพของตลาด" อัตราแลกเปลี่ยนดุลยภาพนี้ เมื่อเกิดขึ้นแล้วจะคงอยู่เช่นนั้นตราบเท่าที่ปริมาณ

และซัพพลายยังไม่เคลื่อนย้าย



ภาพที่ 4.1 อัตราแลกเปลี่ยนดุลยภาพ

จากภาพที่ 4.1 อธิบายได้ดังนี้ ถ้าให้อัตราแลกเปลี่ยนสามารถเปลี่ยนแปลงได้อย่างเสรี อัตราแลกเปลี่ยนจะอยู่ ณ ระดับที่  $S1 = B 25$  อัตราแลกเปลี่ยนนี้เป็นอัตราแลกเปลี่ยนดุลยภาพ (Equilibrium Exchange Rate) ตีमानด์ภายในประเทศที่มีต่อเงินดอลลาร์จะเท่ากับซัพพลายของเงินดอลลาร์ในประเทศพอดี การขาดดุลในดุลชำระเงินจะไม่เกิดขึ้น แต่ถ้าอัตราแลกเปลี่ยนผิดไปจากอัตราแลกเปลี่ยนดุลยภาพนี้ เช่นที่ระดับที่  $S1 = B20$  ตีमानด์ที่มีต่อเงินดอลลาร์จะสูงกว่าซัพพลายของเงินดอลลาร์ หรืออีกนัยหนึ่ง เงินดอลลาร์ที่ประเทศต้องจ่ายออกไปสูงกว่าเงินดอลลาร์ที่ประเทศได้รับทำให้เกิดการขาดดุลในดุลการชำระเงิน ดังนั้นถ้ารัฐบาลไม่กำหนดอัตราแลกเปลี่ยนคงที่ โดยปล่อยให้อัตราแลกเปลี่ยนถูกกำหนดโดยตีमानด์และซัพพลายของเงินตราต่างประเทศแล้ว อัตราแลกเปลี่ยนจะปรับตัวเข้าหาอัตราแลกเปลี่ยนดุลยภาพและทำให้การจัดการขาดดุลในดุลการชำระเงิน โดยอัตโนมัติ นั่นคือ เมื่ออัตราแลกเปลี่ยนสูงขึ้นเป็น  $S1 = B25$  ความต้องการซื้อสินค้าเข้าจะลดลง การโอนเงินไปต่างประเทศ ค่าใช้จ่ายในการท่องเที่ยวในต่างประเทศจะลดลง เป็นต้น ทำให้ตีमानด์ของเงินตราต่างประเทศ (เงินดอลลาร์) ลดลง ส่วนทางด้านซัพพลายเมื่อราคาของเงินดอลลาร์สูงขึ้น ทำให้ราคาสินค้าออกของประเทศในสายตาของชาวต่างประเทศมีราคาถูกลง ประเทศจำหน่ายสินค้าออกได้มากขึ้น ชาวต่างประเทศเข้ามาใช้จ่ายท่องเที่ยวในประเทศมากขึ้น จะมีผลทำให้ซัพพลายของเงินตราต่างประเทศ (เงินดอลลาร์) เพิ่มสูงขึ้น จนในที่สุดตีमानด์และซัพพลายปรับตัวเข้าหากัน ณ ระดับอัตราแลกเปลี่ยนดุลยภาพ

ในทางตรงกันข้าม ถ้าอัตราแลกเปลี่ยนอยู่สูงกว่าอัตราแลกเปลี่ยนดุลยภาพ สมมติว่าอัตราแลกเปลี่ยนอยู่ที่  $\$1 = \text{฿}30$  ซัพพลายของเงินตราต่างประเทศจะมากกว่าดีมานด์สำหรับเงินตราต่างประเทศ หรืออีกนัยหนึ่ง เงินดอลลาร์ที่ประเทศไทยได้รับมากกว่าเงินดอลลาร์ที่ประเทศขายออกไป ทำให้เกิดการเกินดุลในดุลการชำระเงิน อัตราแลกเปลี่ยนจะลดลงเพื่อจะปรับตัวเข้าหาอัตราแลกเปลี่ยนดุลยภาพ และทำให้การจัดการเกินดุลในดุลการชำระเงินได้โดยอัตโนมัติ

#### 4.4 ทฤษฎีตลาดที่มีประสิทธิภาพ (Efficient Market Theory)

ตลาดที่มีประสิทธิภาพหรือที่เรียกกันว่าตลาดที่มีการแข่งขันสมบูรณ์นั้น ราคาตลาดไม่ว่า ณ เวลาใดเวลาหนึ่งจะเป็นตัวสะท้อนข้อมูลข่าวสารที่มีอยู่อย่างเต็มที่ ราคาหลักทรัพย์สามารถปรับตัวสูงขึ้นหรือต่ำลงอย่างรวดเร็วเมื่อมีข้อมูลข่าวสารใหม่ๆเกิดขึ้น ตลาดในลักษณะนี้มีน้อยมากในความเป็นจริง ดังนั้นจึงจำเป็นต้องมีข้อสมมติฐานของตลาดที่มีการแข่งขันสมบูรณ์ประกอบดังนี้

- 1) จำนวนผู้ซื้อและผู้ขายมีจำนวนมากจนกระทั่งไม่มีบุคคลหนึ่งบุคคลใดมีอำนาจในการกำหนดราคาหลักทรัพย์ ราคาที่เกิดขึ้นจึงเป็นราคาที่มีแนวโน้มเข้าสู่ดุลยภาพของตลาดหลักทรัพย์นั่นเอง
- 2) ผู้ซื้อและผู้ขายจะเป็นผู้ที่มีความรู้อย่างสมบูรณ์เกี่ยวกับราคาและข่าวสารต่างๆ ที่เกี่ยวข้องกัหลักทรัพย์นั้นด้วย
- 3) ผู้ลงทุนแต่ละคนมีพื้นฐานในการประเมินค่าหลักทรัพย์เหมือนกัน ซึ่งกำหนดได้จากความน่าจะเป็นของอัตราผลตอบแทน
- 4) ผู้ลงทุนแต่ละคนจะเลือกลงทุนที่ทำให้เกิดอรรถประโยชน์สูงสุด นั่นคือ ที่ความเสี่ยงระดับหนึ่ง ผู้ลงทุนจะต้องการลงทุน ณ ระดับที่ก่อให้เกิดอัตราผลตอบแทนสูงสุด หรือ ณ อัตราผลตอบแทนระดับหนึ่ง ผู้ลงทุนจะลงทุนเมื่อระดับความเสี่ยงต่ำสุด

ในตลาดที่มีประสิทธิภาพราคาจะเป็นตัวสะท้อนข้อมูลข่าวสารทุกชนิด ไม่เพียงเป็นแต่ข้อมูลข่าวสารที่ได้รับการเผยแพร่ต่อสาธารณะชนทั่วไปเท่านั้น แต่รวมไปถึงข้อมูลข่าวสารที่มีเพียงเปิดเผยด้วย นั่นหมายความว่า ไม่มีผู้ใดสามารถผูกขาดข่าวสารได้ แนวความคิดนี้เชื่อว่าราคาตลาดคือผลการวิเคราะห์อย่างถี่ถ้วนจากเอกสารทั้งที่ถูกเผยแพร่และที่ปกปิดเป็นความลับที่รู้เฉพาะในวงจำกัด ในกรณีนี้ ตลาดสามารถปรับตัวได้อย่างรวดเร็วแม้แต่คนในวงในก็แทบจะเอาเปรียบผู้ลงทุนรายลงทุนรายอื่นไม่ได้ เพราะเมื่อเริ่มจะลงมือทำอะไรคนอื่นทั่วไปก็จะทราบหมด ราคาหลักทรัพย์จึงปรับตัวขึ้นลงทันที ทำให้ไม่สามารถหากำไรจากการซื้อขายหลักทรัพย์อันเนื่องมาจากการมีข้อมูลข่าวสารที่ดีกว่าคนอื่นได้

#### 4.5 Spurious Regression

คือสมการถดถอยที่ไม่แท้จริง เนื่องจากการที่ใช้ข้อมูลอนุกรมเวลาเพื่อพยากรณ์ในอนาคตแต่ไม่ได้ตรวจสอบความนิ่งของข้อมูล ทำให้การพยากรณ์ดังกล่าวไม่ถูกต้อง กล่าวคือสมการถดถอยไม่แท้จริงนั่นเอง โดยพิจารณาจาก 2 สมการที่ไม่มีความสัมพันธ์กันดังนี้

$$y_t = y_{t-1} + u_t$$

$$x_t = x_{t-1} + v_t$$

โดยที่

$y_t, x_t$  คือ ข้อมูลอนุกรมเวลา ณ เวลา  $t$

$y_{t-1}, x_{t-1}$  คือ ข้อมูลอนุกรมเวลา ณ เวลา  $t-1$

$u_t, v_t$  คือ ข้อมูลอนุกรมเวลาของตัวแปรสุ่ม

เมื่อกำหนดให้  $y_t$  และ  $x_t$  เป็นข้อมูลอนุกรมเวลาที่ไม่มีความสัมพันธ์กันเลย แต่สมการถดถอยไม่แท้จริงสามารถเกิดขึ้นได้ถึงแม้ว่าข้อมูลอนุกรมเวลาดังกล่าวจะมีขนาดใหญ่ ทั้งนี้เป็นเพราะว่า ข้อมูลอนุกรมเวลานั้นมีลักษณะไม่นิ่งนั่นเอง เมื่อมีการเคลื่อนที่ของ  $u_t$  และ  $v_t$  เป็นอิสระกันทำให้ไม่เกิดความสัมพันธ์ต่อกันระหว่าง  $y_t$  และ  $x_t$  แต่ความสัมพันธ์ระหว่าง  $y_t$  กับ  $y_{t-1}$  และ  $x_t$  กับ  $x_{t-1}$  กลับมีค่าสูงมาก ดังนั้นสมการถดถอยของ  $x_t$  เพื่อพยากรณ์  $y_t$  ที่มีค่า  $R^2$  สูง และค่าเคอร์บิน-วัตสัน ต่ำมาก ทั้งๆที่  $y_t$  และ  $x_t$  ไม่มีความสัมพันธ์กัน ถ้า  $R^2$  ที่ได้มีค่าสูงมากๆ ให้สงสัยไว้เลยว่าสมการถดถอยที่ได้เป็นสมการถดถอยไม่แท้จริง ให้หาสมการถดถอยใหม่จากข้อมูลอนุกรมเวลาที่มีหนึ่งอันดับของการรวมกัน [I(1)] แล้วดูว่า  $R^2$  ที่ได้เข้าใกล้ 0 และค่าเคอร์บิน-วัตสันเข้าใกล้ 2 หรือไม่ ถ้าใช่แสดงว่า  $y_t$  และ  $x_t$  ไม่มีความสัมพันธ์กัน  $R^2$  ที่ได้เป็น  $R^2$  ที่ไม่แท้จริง และสมการถดถอยที่ได้ก็เป็นสมการถดถอยที่ไม่แท้จริง ดังนั้นถ้ามีการนำเอาสมการถดถอยที่ไม่แท้จริงไปใช้ย่อมไม่ถูกต้อง

#### 4.6 Unit Roots Test

เป็นการทดสอบตัวแปรต่างๆที่จะใช้ในสมการเพื่อคุณลักษณะ Stationary ของตัวแปร [I(0); Integrated of Order 0] หรือ Non-Stationary [I(d); d>0, Integrated of Order d] ซึ่งจากการศึกษาที่ผ่านมาส่วนใหญ่จะนิยมการทดสอบ Unit Root ที่นำเสนอโดย David Dickey และ Wayne Fuller ซึ่งรู้จักกันดีในชื่อ Dickey - Fuller test (DF) ซึ่งแบ่งออกได้เป็น 2 วิธี คือ

### 1. การทดสอบแบบ Dickey - Fuller Test (DF)

ทำการทดสอบตัวแปรที่เคลื่อนไหวไปตามช่วงระยะเวลาที่มีลักษณะเป็น Autoregressive Model โดยกำหนดให้  $X_t$  แทนตัวแปรทางเศรษฐกิจที่กำลังศึกษาอยู่,  $a$  เป็นค่าคงที่,  $U_t$  เป็นตัวแปรสุ่ม (Random Variables) ที่มีค่าเฉลี่ย (Mean) เท่ากับศูนย์ และค่าความแปรปรวน (Variance) คงที่

กรณีที่ 1 รูปแบบของสมการไม่มีค่าคงที่ หรือที่เรียกว่า Random Walk

$$x_t = a_1 x_{t-1} + u_t \quad (4.1)$$

กรณีที่ 2 รูปแบบของสมการมีค่าคงที่ หรือที่เรียกว่า Random Walk Drift

$$x_t = a_0 + a_1 x_{t-1} + u_t \quad (4.2)$$

กรณีที่ 3 รูปแบบสมการที่มีทั้งค่าคงที่ และแนวโน้มเวลา โดยให้  $t$  คือ แนวโน้มเวลา การที่ใส่แนวโน้มเวลาเข้ามาเพื่อเปิดโอกาสให้มีการทดสอบว่าตัวแปรทางเศรษฐกิจนั้น ๆ อาจมีคุณสมบัติเป็น Trend Stationary หรือไม่

$$x_t = a_0 + a_1 x_{t-1} + a_2 t + u_t \quad (4.3)$$

หลังจากนั้นจะทำการแปลงสมการให้อยู่ในรูปของ First Differencing ( $\Delta X_t$ ) เพื่อทดสอบว่า  $X_t$  มีลักษณะเป็น Stationary Process ( $X_t \sim I(0)$ ) หรือไม่ดังต่อไปนี้

$$\Delta x_t = x_t - x_{t-1} = a_1^* x_{t-1} + u_t \quad (4.4)$$

$$\Delta x_t = x_t - x_{t-1} = a_0 + a_1^* x_{t-1} + u_t \quad (4.5)$$

$$\Delta x_t = x_t - x_{t-1} = a_0 + a_1^* x_{t-1} + a_2 t + u_t \quad (4.6)$$

โดยที่  $a_1^* = a_1 - 1$

### 2. การทดสอบแบบ Augmented Dickey - Fuller Test (ADF)

เป็นการทดสอบ Unit Root อีกวิธีหนึ่งที่พัฒนามาจาก Dickey - Fuller Test โดยวิธีนี้ได้เพิ่ม Lagged Change เข้าไป โดยที่  $p$  เป็นจำนวนของ Lag ที่ใส่เข้าไปเพื่อที่จะแก้ไข ปัญหา Autocorrelation ในตัวแปรสุ่ม  $U_t$  จะได้สมการดังต่อไปนี้



$$\Delta x_t = x_t - x_{t-1} = a_1^* x_{t-1} + \sum_{i=1}^p \beta_i \Delta x_{t-i} + u_t \quad (4.7)$$

$$\Delta x_t = x_t - x_{t-1} = a_0 + a_1^* x_{t-1} + \sum_{i=1}^p \beta_i \Delta x_{t-i} + u_t \quad (4.8)$$

$$\Delta x_t = x_t - x_{t-1} = a_0 + a_1^* x_{t-1} + a_2 t + \sum_{i=1}^p \beta_i \Delta x_{t-i} + u_t \quad (4.9)$$

ในการทดสอบสมมติฐานทั้งวิธี Dickey - Fuller Test และวิธีของ Augmented Dickey - Fuller Test นั้นการทดสอบว่าตัวแปร  $X_t$  มี Unit Root หรือไม่ พิจารณาได้จากค่า  $a_1^*$  ถ้าค่า  $a_1^*$  มีค่าเท่ากับ 0 ก็แสดงว่า  $X_t$  มี Unit Root ซึ่งสามารถเขียนสมมติฐานการทดสอบได้ดังนี้

$$H_0 : a_1^* = 0$$

$$H_1 : |a_1^*| < 0$$

จากนั้นพิจารณาค่า t-statistic ของ  $a_1^*$  ที่คำนวณได้ นำไปเปรียบเทียบกับค่าในตาราง Dickey - Fuller ซึ่งค่า t-Statistic ที่จะนำมาทำการทดสอบสมมติฐานในแต่ละรูปแบบนั้น ต้องนำไปเปรียบเทียบกับตาราง Dickey - Fuller Tables ที่ต่างกัน นั่นคือ ในสมการที่ (4) และ (7) จะใช้ค่า  $\tau$  สมการที่ (5) และ (8) ใช้ค่า  $\tau_0$  ส่วนสมการที่ (6) และ (9) นั้นใช้ค่า  $\tau_c$  ถ้าสามารถปฏิเสธสมมติฐานได้แสดงว่าตัวแปรที่นำมาทดสอบเป็น Integrated of Order 0 ซึ่งเขียนแทนได้ด้วย  $X_t \sim I(0)$

ถ้าหากต้องการทดสอบกรณี  $a_1^*$  ร่วมกับ Drift term หรือร่วมกับค่าสัมประสิทธิ์แนวโน้มเวลาหรือทดสอบ  $a_1^*$  ร่วมกับ Drift term และค่าสัมประสิทธิ์แนวโน้มเวลาในขณะเดียวกัน สามารถทดสอบได้โดยใช้ค่า F-statistic ( $\Phi_1$ ,  $\Phi_2$  และ  $\Phi_3$ ) ซึ่งมีสมการดังนี้

$$F = \frac{(T-K)(RSS_r - RSS_{ur})}{R(RSS_{ur})}$$

โดยที่	$RSS_r =$	ผลรวมกำลังสองของค่าคลาดเคลื่อนในแบบจำลองที่ถูกจำกัด
	$RSS_{ur} =$	ผลรวมกำลังสองของค่าคลาดเคลื่อนในแบบจำลองที่ไม่ถูกจำกัด
	$T =$	จำนวนค่าสังเกต
	$K =$	จำนวนของพารามิเตอร์ที่ต้องประมาณค่าในแบบจำลองที่ไม่ถูกจำกัด
	$R =$	จำนวนข้อจำกัด

ถ้าผลการทดสอบสมมติฐานครั้งแรกพบว่า  $X_t$  มี Unit Root จะต้องนำค่า  $\Delta X_t$  มาทำการ Differencing ตามสมการที่(4.7) (4.8) และ (4.9) อย่างต่อเนื่องจนกระทั่ง สามารถจะปฏิเสธสมมติฐานที่ว่า  $X_t$  เป็น Non-Stationary Process ได้ เพื่อที่จะได้ทราบ Order of Integration (d) ว่าอยู่ในระดับใด โดยสมการที่ใช้ในการทดสอบเขียนได้ดังนี้

$$\Delta^{d+1} x_t = a_0 + a_1 \Delta^d x_{t-1} + a_2 t + \sum_{i=1}^p \beta_i \Delta^{d+1} x_{t-i} + u_t \quad (4.10)$$

และเมื่อทราบว่าข้อมูลเป็น Stationary ที่ระดับการ Differencing ใดๆแล้ว จะเรียกว่า  $X_t$  มี Order of Integration ในระดับที่ d โดยที่  $d > 0$

#### 4.7 Cointegration

เนื่องจากข้อมูลอนุกรมเวลาที่มีลักษณะหนึ่งสามารถนำไปใช้หาสมการถดถอยได้ ส่วนอนุกรมเวลาที่มีลักษณะไม่หนึ่งเมื่อนำไปใช้หาสมการถดถอยอาจได้สมการถดถอยที่ไม่แท้จริง ดังนั้นเมื่อทราบว่าข้อมูลอนุกรมเวลามีลักษณะไม่หนึ่งแล้ว อาจไม่เกิดปัญหาสมการถดถอยไม่แท้จริงก็ได้ ถ้าหากว่าสมการถดถอยดังกล่าวมีลักษณะร่วมกันไปด้วยกัน (Cointegration)

การร่วมกันไปด้วยกัน คือ การมีความสัมพันธ์ระยะยาวระหว่างข้อมูลอนุกรมเวลาดังแต่ 2 ตัวแปรขึ้นไปที่มีลักษณะไม่หนึ่ง แต่มีส่วนเบี่ยงเบนที่ออกจากความสัมพันธ์ในระยะยาวมีลักษณะหนึ่ง สมมติให้ตัวแปรข้อมูลอนุกรมเวลา 2 ตัวแปรใด ที่มีลักษณะไม่หนึ่งแต่มีค่าสูงขึ้นไปด้วยกันทั้งคู่ และมีอันดับความสัมพันธ์ของข้อมูลเหมือนกัน ความแตกต่างระหว่างตัวแปรทั้งสองไม่มีแนวโน้มเพิ่มขึ้นหรือลดลง อาจเป็นไปได้ว่าความแตกต่างระหว่างตัวแปรทั้งสองมีลักษณะหนึ่ง กล่าวได้ว่าข้อมูลอนุกรมเวลาดังกล่าวมีการร่วมกันไปด้วยกัน ดังนั้นการถดถอยร่วมกันไปด้วยกัน คือ เทคนิคการประมาณค่าความสัมพันธ์คู่สภาพระยะยาวระหว่างข้อมูลอนุกรมเวลาที่มีลักษณะไม่หนึ่ง

โดยที่การเบี่ยงเบนออกจากดุลยภาพระยะยาวต้องมีลักษณะหนึ่ง สามารถทดสอบโดยใช้ส่วนที่เหลือจากสมการถดถอยที่ได้มาทำการทดสอบว่ามีการร่วมกันไปด้วยกันหรือไม่ โดยทำการทดสอบยูนิทรูท นั่นคือ

$$\text{จากสมการ } Y_t = \alpha + \beta X_t + \varepsilon_t \quad (4.11)$$

นำค่า  $\varepsilon_t$  มาหาสมการถดถอยใหม่ได้

$$\Delta \hat{\varepsilon}_t = r \hat{\varepsilon}_{t-1} + W_t$$

โดยที่  $\hat{\varepsilon}_t, \hat{\varepsilon}_{t-1}$  คือ ส่วนที่เหลือ ณ เวลา  $t$  และ  $t-1$  ที่นำมาหาสมการถดถอยใหม่

$r$  คือ ค่าพารามิเตอร์

$W_t$  คือ ส่วนที่เหลือของสมการถดถอยใหม่

โดยมีสมมติฐานในการทดสอบดังนี้

$H_0 : r = 0$  ไม่มีการร่วมกันไปด้วยกันระหว่างตัวแปร

$H_1 : r \neq 0$  มีการร่วมกันไปด้วยกันระหว่างตัวแปร

โดยใช้ค่าสถิติ  $t$  ซึ่งมีสูตรดังนี้

$$t = \frac{\hat{r}}{S.E.\hat{r}}$$

นำค่าสถิติ  $t$  ที่ใช้ในการทดสอบเทียบกับค่าวิกฤติ ถ้ายอมรับ  $H_0$  หมายความว่าสมการถดถอยที่ได้ไม่มีการร่วมกันไปด้วยกัน แต่ถ้ายอมรับ  $H_1$  หมายความว่าสมการถดถอยที่ได้มีการร่วมกันไปด้วยกัน ถึงแม้ว่าข้อมูลอนุกรมเวลาในสมการข้างต้นนั้นจะเป็นข้อมูลอนุกรมเวลาที่มีลักษณะไม่นิ่งก็ตาม

#### 4.8 Error Correction Model

ถ้า  $X_t$  และ  $Y_t$  ร่วมกันไปด้วยกัน ก็หมายความว่า ตัวแปรทั้งสองมีความสัมพันธ์เชิงดุลยภาพระยะยาว แต่ในระยะสั้นอาจมีการออกนอกดุลยภาพได้ ดังนั้นจึงใส่พจน์ค่าความคลาดเคลื่อนในสมการที่ร่วมกันไปด้วยกัน เป็นค่าความคลาดเคลื่อนดุลยภาพ และสามารถที่จะเอาพจน์ค่าความคลาดเคลื่อนนี้ไปผูกพฤติกรรมระยะสั้นกับระยะยาวได้ ลักษณะสำคัญของตัวแปรร่วมกันไปด้วยกัน ก็คือว่า วิถีเวลาของตัวแปรจะได้รับอิทธิพลจากการเบี่ยงเบนจากดุลยภาพระยะยาว และถ้าระบบจะกลับไปสู่ดุลยภาพระยะยาว การเคลื่อนไหวของตัวแปรอย่างน้อยบางตัวแปรจะต้องตอบสนองต่อขนาดของการออกนอกดุลยภาพ สำหรับแบบจำลอง Error Correction Model (ECM) เขียนได้ดังนี้



$$\Delta Y_t = C + \sum_{i=1}^n \beta_i \Delta X_{t-i} + \sum_{j=1}^n \omega_j \Delta Y_{t-j} + \delta \hat{e}_{t-1} + \varepsilon_t \quad (4.12)$$

$$\Delta X_t = D + \sum_{i=1}^n \tau_i \Delta X_{t-i} + \sum_{j=1}^n \eta_j \Delta Y_{t-j} + \lambda \hat{u}_{t-1} + \varsigma_t \quad (4.13)$$

โดยที่  $\delta, \lambda$  คือ ค่าความเร็วในการปรับตัวเข้าสู่ดุลยภาพ (Speed of Adjustment)  
 $\hat{e}_{t-1}, \hat{u}_{t-1}$  คือ พจน์ของค่าคลาดเคลื่อน  
 $\varepsilon_t, \mu_t$  คือ ค่าความผิดพลาดในระยะยาว  
 $\varepsilon_t, \varsigma_t$  คือ ค่าความคลาดเคลื่อน

รูปแบบการปรับตัวในระยะสั้นจะกำนึ่งถึงผลกระทบที่เกิดจากความคลาดเคลื่อนโดยพิจารณาการปรับตัวของตัวแปรในระยะยาว นั่นคือ  $\hat{e}_{t-1}$  ในสมการแรกและ  $\hat{u}_{t-1}$  ในสมการที่สอง ซึ่งรูปแบบการปรับตัวในระยะตามแบบจำลอง ECM ตามที่แสดงตามสมการข้างต้น สามารถอธิบายได้ว่าเป็นกลไกที่แสดงการปรับตัวในระยะสั้นเพื่อเข้าสู่ภาวะสมดุลในระยะยาว ในส่วนของค่าสัมประสิทธิ์ของ  $\hat{e}_{t-1}$  ในสมการแรกและ  $\hat{u}_{t-1}$  ในสมการที่สองจะแสดงให้เห็นถึงขนาดของการขาดความสมดุลระหว่างค่า  $Y_t$  และ  $X_t$  ในช่วงเวลา ก่อน รูปแบบ ECM นี้ให้ เห็นว่าการเปลี่ยนแปลงของ  $Y_t$  จะไม่ขึ้นอยู่กับ การเปลี่ยนแปลงของ  $X_t$  เท่านั้น แต่จะขึ้นอยู่กับขนาดของการขาดความสมดุลในระยะยาวระหว่างค่า  $Y_t$  และ  $X_t$  ที่เกิดขึ้นช่วงเวลาก่อนหน้า โดยมีสมมติฐานที่ใช้ในการทดสอบดังนี้

ในสมการแรก

$$H_0 : \delta = 0 \quad (\text{ค่าความเร็วในการปรับตัวเข้าสู่ดุลยภาพเท่ากับศูนย์})$$

$$H_1 : \delta \neq 0 \quad (\text{ค่าความเร็วในการปรับตัวเข้าสู่ดุลยภาพไม่เท่ากับศูนย์})$$

ในสมการที่สอง

$$H_0 : \lambda = 0 \quad (\text{ค่าความเร็วในการปรับตัวเข้าสู่ดุลยภาพเท่ากับศูนย์})$$

$$H_1 : \lambda \neq 0 \quad (\text{ค่าความเร็วในการปรับตัวเข้าสู่ดุลยภาพไม่เท่ากับศูนย์})$$

เมื่อทำการทดสอบแล้วพบว่า การทดสอบยอมรับสมมติฐานหลัก สามารถสรุปได้ว่า  $Y_t$  และ  $X_t$  ไม่มีความสัมพันธ์ในระยะสั้น แต่ถ้าผลการทดสอบปฏิเสธสมมติฐานหลัก สามารถสรุปได้ว่า  $Y_t$  และ  $X_t$  มีความสัมพันธ์ในระยะสั้น

#### 4.9 Granger Causality

คือการทดสอบถึงการเปลี่ยนแปลงของตัวแปรหนึ่งมีผลต่อการเปลี่ยนแปลงของตัวแปรอื่นหรือไม่ สมมติให้พิจารณาความสัมพันธ์ในเชิงเป็นเหตุเป็นผลกันต่อการเปลี่ยนแปลงของตัวแปรทั้ง 2 ตัวแปร X และ Y ภายใต้แนวคิดพื้นฐานว่า ถ้า X มีผลต่อการเปลี่ยนแปลงของ Y แล้วการเปลี่ยนแปลงของ X จะเกิดขึ้นก่อนการเปลี่ยนแปลงของ Y ภายใต้ข้อสรุปที่ว่า X มีผลต่อการเปลี่ยนแปลงของ Y แล้วจะสามารถสรุปได้ 2 ทาง คือ 1) X สามารถพยากรณ์ค่า Y ได้ และ 2) X ไม่สามารถช่วยพยากรณ์ค่า Y ได้ หาก X สามารถพยากรณ์ค่า Y ได้และ Y สามารถพยากรณ์ค่า X ได้แล้ว อาจเป็นไปได้ที่มีตัวแปรหนึ่งตัวแปรหรือมากกว่า ที่เป็นสาเหตุให้เกิดการเปลี่ยนแปลงในทั้ง X และ Y (Pindyck and Rubinfeld, 1998) โดยมีการทดสอบดังนี้ ขั้นแรก พิจารณาว่าตัวแปร X มีผลต่อการเปลี่ยนแปลงของ Y หรือไม่ สามารถดำเนินการได้โดยทดสอบสมมติฐานหลัก ( $H_0$ ) ว่า X ไม่มีผลต่อการเปลี่ยนแปลงของ Y โดยมีรูปแบบสมการดังนี้

$$\Delta Y_t = C + \sum_{i=1}^n \beta_i \Delta X_{t-i} + \sum_{j=1}^n \omega_j \Delta Y_{t-j} + \varepsilon_t$$

$$\Delta X_t = D + \sum_{i=1}^n \tau_i \Delta X_{t-i} + \sum_{j=1}^n \eta_j \Delta Y_{t-j} + \zeta_t$$

โดยมีสมมติฐานในการทดสอบคือ

ในสมการแรก

$$H_0 : \beta_i = 0$$

$$H_1 : \beta_i \neq 0$$

ในสมการที่สอง

$$H_0 : \eta_j = 0$$

$$H_1 : \eta_j \neq 0$$

ซึ่งเมื่อทำการทดสอบแล้วพบว่าผลการทดสอบปฏิเสธสมมติฐานหลักสามารถสรุปได้ว่าในสมการแรก  $\Delta X_t$  เป็นสาเหตุของ  $\Delta Y_t$  ส่วนในสมการที่สองสรุปได้ว่า  $\Delta Y_t$  เป็นสาเหตุของ  $\Delta X_t$  แต่ถ้าผลการทดสอบยอมรับสมมติฐานหลักสามารถสรุปได้ว่าในสมการแรก  $\Delta X_t$  ไม่เป็นสาเหตุของ  $\Delta Y_t$  ส่วนในสมการที่สองสรุปได้ว่า  $\Delta Y_t$  ไม่เป็นสาเหตุของ  $\Delta X_t$