

## บทที่ 2

### ทฤษฎี แนวคิดและผลงานวิจัยที่เกี่ยวข้อง

#### 2.1 ทฤษฎีและแนวความคิด

ทฤษฎีและแนวคิดที่ใช้ในการศึกษารังน័نجีประกอบด้วย ทฤษฎีอนุกรรมเวลา การทดสอบยูนิตรูท(Unit Root) เป็นการทดสอบข้อมูลเบื้องต้นว่ามีความนิ่ง(Stationary) หรือมีความไม่นิ่ง(Non-stationary) ของข้อมูลแล้วนำข้อมูลไปใช้ในรูปแบบ Vector Autoregression Model (VAR Model) โดยการทดสอบ Lag Length ที่เหมาะสมเพื่อนำวิเคราะห์ความสัมพันธ์ของตัวแปรด้วยวิธี Granger Causality Test วิเคราะห์การตอบสนอง(shock) ของข้อมูลในอดีตด้วย Impulse Response Function หลังจากนั้นนำไปใช้ในการวิเคราะห์การแยกส่วนของความแปรปรวน (Variance Decomposition) เพื่อวิเคราะห์ผลของการเปลี่ยนแปลงที่เกิดขึ้นมาจากการค่าในอดีตของตัวแปรเองหรือได้รับผลกระทบที่เกิดขึ้นจากการส่งผ่านของตัวแปรอื่น ๆ ในแบบจำลอง

##### 2.1.1 ทฤษฎีการทดสอบข้อมูล

การใช้ข้อมูลอนุกรรมเวลา(Time Series Data) มีข้อสมมุติว่าอนุกรรมเวลาหนึ่งจะต้องมีลักษณะนิ่งเนื่องจากว่าถ้านำเอาข้อมูลที่มีลักษณะไม่นิ่งมาใช้ในการประมาณค่าหนึ่นแม้ว่าความสัมพันธ์ของตัวแปรโดยทางทฤษฎีแล้วไม่มีความหมายในทางเศรษฐศาสตร์ ส่วนมากจะได้  $R^2$  ที่มีค่าสูงมาก และค่าสถิติ  $t$  จะมีนัยสำคัญ เนื่องจากการท่อนุกรรมเวลาหนึ่นมีแนวโน้มสัมพันธ์กัน แต่ไม่ใช่จากความสัมพันธ์ที่แท้จริงระหว่างตัวแปร หรือเรียกว่าเป็นความสัมพันธ์ที่ไม่แท้จริง(spurious) คำนิยามของคำว่า นิ่ง(stationary) สามารถเขียนในรูปของสัญลักษณ์ทางคณิตศาสตร์คือ

- ค่าเฉลี่ย(Mean) คงที่เมื่อเวลาเปลี่ยนไป :  $E(x_t) = \mu$
- ความแปรปรวน(Variance) คงที่เมื่อเวลาเปลี่ยนไป :  $Var(x_t) = \sigma^2$
- ความแปรปรวนร่วม(Covariance) ของข้อมูลที่เวลาต่างกันคงที่ ไม่ขึ้นอยู่กับช่วงเวลา  
 $: Cov(x_t, x_{t-1}) = E(x_t - \mu)(x_{t-1} - \mu) = \sigma$

ถ้าไม่เป็นตามคำนิยามดังกล่าวแสดงว่าข้อมูลมีลักษณะไม่นิ่ง (Non-stationary) วิธีการที่จะให้ทราบว่าข้อมูลดังกล่าวว่ามีลักษณะนิ่งหรือไม่นิ่งใช้วิธีการทดสอบยูนิตรูท(Unit Root Test)

### 2.1.2 การทดสอบความนิ่งของข้อมูล Unit Root

ถ้าข้อมูลอนุกรมเวลาไม่นิ่ง เราอาจจะสามารถแก้ไขลักษณะ Non-stationary ด้วยการหาผลต่างของข้อมูลของตัวแปร ซึ่งการทดสอบ unit root นั้นสามารถทดสอบได้ 2 วิธี

1. การทดสอบโดย DF (Dickey-Fuller (DF) test)
2. การทดสอบโดย ADF (Augmented Dickey-Fuller (ADF) test)

#### 1. การทดสอบด้วยวิธี DF (Dickey-Fuller (DF) Test)

สมมติฐานว่า ของการทดสอบ DF คือ  $H_0: \rho = 1$  จากสมการ (1) ด้านล่าง สมมติความสัมพันธ์เป็นดังนี้

$$y_t = \alpha + \beta x_t + \varepsilon_t \quad (2.1)$$

$$x_t = \rho x_{t-1} + e_t \quad (2.2)$$

โดยที่	$y_t, x_t$	=	ตัวแปรตาม
	$x_t, x_{t-1}$	=	ข้อมูลอนุกรมเวลาของตัวแปรอิสระ ณ เวลา t และ t-1
	$\varepsilon_t, e_{t-1}$	=	ความคลาดเคลื่อนเชิงสุ่ม (random error)
	$\alpha, \beta$	=	ค่าพารามิเตอร์
	$\rho$	=	สัมประสิทธิ์อัตโนมัติ (autocorrelation coefficient)

สมมติฐานของการทดสอบ คือ

$H_0: \rho = 1$  ข้อมูลมี Unit Root และมีความไม่นิ่ง

$H_1: |\rho| < 1; -1 < \rho < 1$  ข้อมูลไม่มี Unit Root และมีความนิ่ง

การทดสอบสมมติฐานเป็นการทดสอบว่าตัวแปรที่ศึกษา ( $x_t$ ) นั้นมี unit root หรือไม่ สามารถพิจารณาได้จากค่า  $\rho$  ถ้ายอมรับ  $H_0: \rho = 1$  หมายความว่า  $x_t$  มี unit root หรือ  $x_t$  มีลักษณะไม่นิ่ง แต่ถ้ายอมรับ  $H_1: |\rho| < 1$  หมายความว่า  $x_t$  ไม่มี unit root หรือ  $x_t$  มีลักษณะนิ่ง จากการเปรียบเทียบค่า t-statistics ที่คำนวณได้กับค่าในตาราง Dickey-Fuller ซึ่งค่า t-statistics ที่น้อยกว่าค่าในตาราง Dickey-Fuller จะสามารถปฏิเสธสมมติฐานได้ แสดงว่าตัวแปรที่นำมาทดสอบมีลักษณะนิ่ง หรือเป็น integrated of order 0 แทนด้วย  $x_t \sim I(0)$

การทดสอบ unit root ดังกล่าวข้างต้น สามารถทำได้อธิบายหนึ่ง

$$\text{คือให้ } \rho = (1 + \theta); -1 < \theta < 1 \quad (2.3)$$

$$\text{โดยที่ } \theta = \text{พารามิเตอร์}$$

$$\text{จะได้ } x_t = (1 + \theta)x_{t-1} + \varepsilon_t \quad (2.4)$$

$$x_t = x_{t-1} + \theta x_{t-1} + \varepsilon_t \quad (2.5)$$

$$x_t - x_{t-1} = \theta x_{t-1} + \varepsilon_t \quad (2.6)$$

สมมติฐานการทดสอบของ Dickey-Fuller ใหม่ คือ

$$H_0: \theta = 0 \quad (\text{Non-stationary})$$

$$H_1: \theta < 0 \quad (\text{Stationary})$$

ถ้ายอมรับ  $H_0: \theta = 0$  จะได้ว่า  $\rho = 1$  หมายความว่า  $x_t$  มี unit root หรือ  $x_t$  มีลักษณะไม่นิ่ง เนื่องจากข้อมูลอนุกรมเวลา ณ เวลา  $t$  มีความสัมพันธ์กับข้อมูลอนุกรมเวลา ณ เวลา  $t-1$  แต่ถ้ายอมรับ  $H_1: \theta < 0$  จะได้ว่า  $\rho < 1$  หมายความว่า  $x_t$  ไม่มี unit root หรือ  $x_t$  มีลักษณะนิ่ง

เนื่องจากข้อมูลอนุกรมเวลา ณ เวลา  $t$  มีส่วนสัมพันธ์กับข้อมูลอนุกรมเวลา ณ เวลา  $t-1$  ค่าคงที่และแนวโน้ม ดังนั้นแล้ว Dickey-Fuller จะพิจารณาสมการถดถอย 3 รูปแบบที่แตกต่างกันในการทดสอบว่ามี unit root หรือไม่ ซึ่ง 3 สมการดังกล่าวได้แก่

$$\Delta x_{t-1} = \theta x_{t-1} + \varepsilon_t \quad (2.7)$$

$$\Delta x_{t-1} = \alpha + \theta x_{t-1} + \varepsilon_t \quad (2.8)$$

$$\Delta x_{t-1} = \alpha + \beta_t + \theta x_{t-1} + \varepsilon_t \quad (2.9)$$

## 2. การทดสอบโดยวิธี Augmented Dickey-Fuller (ADF) Test

การทดสอบวิธี ADF โดยเพิ่มขบวนการถดถอยในตัวเอง (autoregressive processes) เข้าไปในสมการ ซึ่งเป็นการแก้ปัญหาในกรณีที่ใช้การทดสอบของ Dickey-Fuller และวิเคราะห์ Durbin-Watson ต่ำการเพิ่มขบวนการถดถอยในตัวเองเข้าไปนั้นผลการทดสอบ ADF จะทำให้ได้ค่า Durbin-Watson เพิ่ม 2 ทำให้ได้สมการใหม่จากการเพิ่ม lagged change เข้าไปในสมการทดสอบ unit root ทางด้านความมือ ซึ่งพจน์ที่ใส่เข้าไปนั้น จำนวน lagged term ( $p$ ) จะขึ้นอยู่กับความเหมาะสมของข้อมูล หรือสามารถใส่จำนวน lag ไปจนกระทั่งไม่เกิดปัญหา autocorrelation ดังนี้

$$\text{None} \quad \Delta x_t = \theta x_{t-1} + \sum_{i=1}^p \phi_i \Delta x_{t-i} + \varepsilon_t \quad (2.10)$$

$$\text{Intercept} \quad \Delta x_t = \theta x_{t-1} + x_{t-1} + \sum_{i=1}^p \phi_i \Delta x_{t-i} + \varepsilon_t \quad (2.11)$$

$$\text{Intercept & Trend} \quad \Delta x_t = \alpha + \beta_t + \theta x_{t-1} + \sum_{i=1}^p \phi_i \Delta x_{t-i} + \varepsilon_t \quad (2.12)$$

โดยที่  $x_t$  = ข้อมูลตัวแปร ณ เวลา  $t$   
 $x_{t-1}$  = ข้อมูลตัวแปร ณ เวลา  $t-1$   
 $\alpha, \beta, \theta, \phi$  = ค่าพารามิเตอร์  
 $t$  = ค่าแนวโน้ม  
 $\varepsilon_t$  = ค่าความคลาดเคลื่อนเชิงสุ่ม  
 จำนวนของ Lagged term ( $p$ ) ที่เพิ่มเข้าไปในสมการขึ้นอยู่กับความเหมาะสมของแต่ละงานวิจัย  
 หรือเพิ่มค่า lag ในสมการจนกว่าส่วนของค่าความคลาดเคลื่อนจะไม่เกิดปัญหา autocorrelation

การทดสอบสมมติฐานทั้งวิธี Dickey-Fuller Test (DF) และวิธี Augmented Dickey-Fuller Test (ADF) เป็นการทดสอบว่าตัวแปรที่ทดสอบ ( $x_t$ ) มี unit root หรือไม่ ซึ่งสามารถหาได้จากค่า  $\theta$  ถ้าค่า  $\theta$  มีค่าเท่ากับ 0 แสดงว่าตัวแปร  $x_t$  นั้นมี unit root ซึ่งทดสอบสมมติฐานได้โดยการเปรียบเทียบค่า t-statistic ที่คำนวณได้กับค่าในตาราง Dickey-Fuller ซึ่งค่า t-statistic ที่นำมาทดสอบสมมติฐานในแต่ละรูปแบบนั้นจะต้องนำໄไปเปรียบเทียบกับตาราง Dickey-Fuller ณ ระดับต่างๆ ถ้าสามารถปฏิเสธสมมติฐานได้ แสดงว่าตัวแปรที่นำมาทดสอบเป็น Integrated of order 0 แทนได้ด้วย  $x_t \sim I(0)$

กรณีที่การทดสอบสมมติฐานพบว่า  $x_t$  มี unit root นั้นต้องมีค่า  $\Delta x_t$  มาทำ differencing จนกระทั่งสามารถปฏิเสธสมมติฐานที่ว่า  $x_t$  มีความไม่นิ่งของข้อมูลได้ เพื่อทราบว่า order of integration (d) ว่าอยู่ในระดับใด  $[x_t \sim I(d); d > 0]$

### 2.1.3 การสร้างแบบจำลอง Vector Autoregression Model (VAR Model)

แบบจำลองที่ใช้ในการศึกษารังนี้ เป็นแบบ VAR Model เป็นตัวแปรที่มีลักษณะเป็นถูกทาง(Trend) และเป็นตัวแปร Endogenous Variable โดยให้ตัวแปร Exogenous Variable เป็นค่าคงที่(Constant Variable :C) การวิเคราะห์ตัวแปรต้องมีลักษณะนิ่ง(Stationary) และแก้ไขปัญหาความเป็นถูกทาง(Trend) ของตัวแปรด้วยวิธี First Difference(1<sup>st</sup> Difference แทนด้วย D) ซึ่งหมายถึงการเปลี่ยนแปลง ณ ช่วงเวลา 1 ช่วงเวลา(Period)

การทดสอบหาค่า Lag Length ที่เหมาะสมเพื่อนำໄไปใช้ในแบบจำลองของสมการ VAR Model มีทั้งหมด 5 วิธี ดังนี้

1. Akaike information criterion(AIC)

$$AIC = \ln(|\Sigma_u|) + \frac{2pk^2}{T} \quad (2.13)$$

โดยที่  $P$  คือ จำนวน Lag

$T$  คือ จำนวนตัวอย่าง(Observation)

$K$  คือ จำนวนของสมการ

$\Sigma_u$  คือ residual variance / covariance matrix

$|\Sigma_u|$  คือ determinant ของ  $\Sigma_u$

โดยจะเลือกจำนวน lag จากค่า AIC ที่มีค่าน้อยที่สุด

## 2. Likelihood Ratio Test(LR)

$$LL = \left( \frac{T}{2} \right) \{ \ln \left( | \hat{\Sigma}_{u_t}^{-1} | \right) - K \ln(2\pi) - K \} \quad (2.14)$$

โดยที่	$T$	คือ จำนวนตัวอย่างในสมการ
	$K$	คือ จำนวนของสมการ
	$\hat{\Sigma}$	คือ residual variance / covariance matrix
	$u_t$	คือ determinant ของ $\Sigma_u$

โดยค่า LR ที่คำนวณได้มีค่ามากกว่าค่าวิกฤติอย่างมีนัยสำคัญ หรือ ปฏิเสธสมมติฐานหลัก ( $H_0$ ) ดังนั้นจำนวน Lag ที่ได้คือค่าที่เหมาะสม

## 3. Final Prediction Error(FPE)

$$FPE = |\Sigma_u| \left( \frac{T + \bar{m}}{T + m} \right)^k \quad (2.15)$$

โดย	$\bar{m}$	คือ ค่าเฉลี่ยของจำนวนพารามิเตอร์ที่มากกว่าจำนวน $K$ สมการ
	$T$	คือ จำนวนของตัวอย่างในสมการ
	$\Sigma_u$	คือ residual variance / covariance matrix

โดยจะเลือกจำนวน lag จากค่า FPE ที่มีค่าน้อยที่สุด

## 4. Schwarz prediction error(SBIC)

$$SBIC = |\Sigma_u| + \frac{\ln(T) pK^2}{T} \quad (2.16)$$

โดยที่	$P$	คือ จำนวน Lag
	$T$	คือ จำนวนตัวอย่างในสมการ
	$K$	คือ จำนวนของสมการ
	$\Sigma_u$	คือ residual variance / covariance matrix

โดยจะเลือกจำนวน lag จากค่า SBIC ที่มีค่าน้อยที่สุด

## 5. Hannan-Quinn information

$$HQIC = \ln |\Sigma_u| + \frac{2 \ln \{\ln(T)\}}{T} pK^2 \quad (2.17)$$

โดยที่	$P$	คือ จำนวน Lag
	$T$	คือ จำนวนตัวอย่างในสมการ
	$K$	คือ จำนวนของสมการ
	$\Sigma_u$	คือ residual variance / covariance matrix

โดยจะเลือกจำนวน lag จากค่า HQIC ที่มีค่าน้อยที่สุด

#### 2.1.4 การทดสอบสมมติฐานความเป็นเหตุเป็นผล (Granger Causality Test)

Granger Causality Test เป็นวิธีการทดสอบความสัมพันธ์ของตัวแปรในแบบจำลอง กลุ่มค่า ในอดีตของตัวแปรหนึ่ง จะมีความสามารถในการอธิบายความสามารถในการอธิบายพฤติกรรมของตัวแปรภายในที่ต้องการทดสอบอย่างมีนัยสำคัญทางสถิติแนวคิดและวิธีทดสอบสรุปได้ ดังนี้

สมมุติว่ามีตัวแปรอยู่ 2 ตัว คือ  $x$  และ  $y$  ในลักษณะที่เป็นข้อมูลอนุกรมเวลา ถ้าการเปลี่ยนแปลงของ  $x$  เป็นต้นเหตุของการเปลี่ยนแปลงของ  $y$  แล้ว  $x$  ก็ควรที่จะเกิดขึ้นก่อน  $y$  สรุปว่า ถ้า  $x$  เป็นต้นเหตุให้เกิดการเปลี่ยนแปลงใน  $y$  เงื่อนไข 2 ประการจะต้องเกิดขึ้น ประการแรกคือ  $x$  ควรจะช่วยในการทำนาย  $y$  นั่นคือในการถดถอยของ  $y$  กับค่าที่ผ่านมาของ  $y$  นั้นคือ ค่าที่ผ่านมาของ  $x$  ซึ่งทำหน้าที่เป็นตัวแปรอิสระควรที่จะมีส่วนช่วยในการอธิบายของสมการถดถอยอย่างมีนัยสำคัญ ประการที่สอง  $y$  ไม่ควรช่วยในการทำนาย  $x$  เหตุผลก็คือว่าถ้า  $x$  ช่วยทำนาย  $y$  และ  $y$  ช่วยทำนาย  $x$  ก็น่าจะมีตัวแปรอื่นอีกหนึ่งตัวหรือมากกว่าที่เป็นสาเหตุให้เกิดการเปลี่ยนแปลงทั้งใน  $x$  และ  $y$  เพราะฉะนั้นสมมติฐานว่าง (null hypothesis) ( $H_0$ ) ก็คือ  $x$  ไม่ได้เป็นต้นเหตุของ  $y$  ดังนี้ในการทดสอบจะทำการถดถอยสองสมการ ดังนี้

$$y_t = \sum_{i=1}^p \theta y_{t-i} + \sum_{i=1}^p \gamma x_{t-i} + \nu_t \quad (2.18)$$

$$y_t = \sum_{i=1}^p y_{t-i} + \nu_t \quad (2.19)$$

สมการ (2.18) เรียกว่า การถดถอยที่ไม่ใส่ข้อจำกัด ส่วนสมการ (2.19) เรียกว่า การถดถอยที่ใส่ข้อจำกัด

ให้  $RSS_r$  = ผลรวมส่วนตกล้างหรือส่วนที่เหลือยกกำลังสอง (residual sum of squares) จากสมการการถดถอยที่ใส่ข้อจำกัด (restricted regression)

$RSS_{ur}$  = ผลรวมส่วนตกล้างหรือส่วนที่เหลือยกกำลังสอง (residual sum of squares) จากสมการการถดถอยที่ไม่ใส่ข้อจำกัด (unrestricted regression) สมมติฐานว่างใน

เชิงสถิติ สามารถจะเขียนได้ ดังนี้  
สมมติฐานว่าง ในเชิงสถิติ สามารถเขียนได้ ดังนี้

$$H_0: \pi_1 = \pi_2 = \dots = \pi_p = 0$$

$$H_1: H_0 \text{ ไม่เป็นจริง}$$

โดยที่สถิติทดสอบ(Test statistic) จะเป็นสถิติ F (F statistic) ดังนี้

$$F_{q(n-k)} = \frac{RSS_r - RSS_{ur}}{RSS_{ur}/(n-k)}$$

ถ้าเราปฏิเสธ  $H_0$  ก็หมายความว่า  $x$  เป็นต้นเหตุของการเปลี่ยนแปลงของ  $y$  ในทำนองเดียวกันถ้าเราต้องการทดสอบสมมติฐานว่าง (Null hypothesis) ว่า  $y$  ไม่ได้เป็นต้นเหตุของ  $x$  ต้องทำ

กระบวนการทดสอบอย่างเดียวกับข้างต้น เพียงแต่ว่าสลับเปลี่ยนแบบจำลองข้างต้นจาก  $x$  มาเป็น  $y$  และจาก  $y$  มาเป็น  $x$  เท่านั้น ดังนี้

$$x_t = \sum_{i=1}^p \theta x_{t-i} + \sum_{i=1}^p \gamma y_{t-i} + v_t \quad (2.20)$$

$$x_t = \sum_{i=1}^p \theta x_{t-i} + v_t \quad (2.21)$$

เรียกสมการ(2.20) ว่าการทดสอบอย่างไม่ใส่ข้อจำกัด และสมการ(2.21) ว่าการทดสอบอย่างใส่ข้อจำกัด และใช้สถิติทดสอบอย่างเดียวกันคือ สถิติ F สมมติฐานที่ใช้ในการทดสอบความเป็นเหตุ เป็นผล คือ

$$H_0: \pi_1 = \pi_2 = \dots = \pi_p = 0$$

$$H_1: H_0 \text{ ไม่เป็นจริง}$$

โปรดสังเกตว่าจำนวนของ Lag ซึ่งคือ  $p$  ในสมการเหล่านี้เป็นตัวเลขที่กำหนดขึ้นเอง โดยทั่วไปแล้วจะเป็นการดีที่สุดที่จะทำการทดสอบ ณ ค่าของ  $p$  ที่แตกต่างกัน 2-3 ค่า เพื่อที่จะได้แน่ใจว่าผลลัพธ์ที่ได้มานั้นไม่อ่อนไหว ไปกับค่าของ  $p$  ที่เลือกมา จุดอ่อนของการทดสอบต้นเหตุนี้ คือว่า ตัวแปรที่สาม ( $Z$ ) เป็นต้นเหตุของการเปลี่ยนแปลงของ  $y$  แต่อาจมีความสัมพันธ์กับ  $x$  วิธีแก้ปัญหานี้คือ ทำการทดสอบโดยที่ค่า lag ของ  $Z$  ปรากฏอยู่ทางด้านตัวแปรอิสระด้วย (ทรงศักดิ์ ศรีบุญจิตต์, 2547)

### 2.1.5 การวิเคราะห์การตอบสนองต่อความแปรปรวน(Impulse Response Function : IRF)

การวิเคราะห์ด้วยวิธี Impulse Response Function มีวัตถุประสงค์เพื่อวัดผลกระทบจากการ Shock ของตัวแปรใด ๆ ในแบบจำลองที่มีต่อตัวแปรอื่น ๆ ในช่วงเวลาเดียวกัน และช่วงเวลาต่าง ๆ กันในอนาคต ซึ่ง Shock หรือ Impulses ในความหมายของแบบจำลอง VAR คือ stochastic error terms

สมมติให้  $y_t$  และ  $z_t$  เป็นตัวแปรตามที่ถูกกำหนดโดยตัวแปรต้นในอดีต และปัจจุบัน คือ  $e_{1t}$  และ  $e_{2t}$  รูปแบบ Vector Autoregression Model (VAR Model)

$$y_t = a_{10} + a_{11}y_{t-1} + a_{12}z_{t-1} + e_{1t} \quad (2.22)$$

$$z_t = a_{20} + a_{21}y_{t-1} + a_{22}z_{t-1} + e_{2t} \quad (2.23)$$

โดยที่  $y_t$  = ตัวแปรต้น (Dependent Variable)

$z_t$  = ตัวแปรตาม (Independent Variable)

$a_1$  และ  $a_2$  = ค่าคงที่ (Constant)

$e_{1t}$  และ  $e_{2t}$  = ค่า error

$t-1$  = จำนวนความล่า (lag)

สามารถเขียนในรูปของสมการ matrix ได้ดังนี้

$$\begin{bmatrix} y_t \\ z_t \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{10} \\ a_{20} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_{t-1} \\ z_{t-1} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} e_{1t} \\ e_{2t} \end{bmatrix} \quad (2.24)$$

จาก  $x_t = \mu + \sum_{i=0}^{\alpha} A_i^i e_{t-i}$  (2.25)

สามารถแก้สมการได้ดังนี้

$$\begin{bmatrix} y_t \\ z_t \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \bar{y} \\ \bar{z} \end{bmatrix} + \sum_{i=0}^{\alpha} \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix}^i \begin{bmatrix} e_{1t} \\ e_{2t} \end{bmatrix} \quad (2.26)$$

จากสมการที่ (2.26) เราเขียน  $y_t$  และ  $z_t$  ในรูปของ  $\{e_{1t}\}$  และ  $\{e_{2t}\}$  ตามลำดับ อย่างไรก็ตามจะเป็นการง่ายขึ้นถ้าเราเขียน  $y_t$  และ  $z_t$  ในรูปของ  $\{\varepsilon_{1t}\}$  และ  $\{\varepsilon_{2t}\}$  ตามลำดับ

จาก  $e_{1t} = (\varepsilon_{yt} - b_{12} \varepsilon_{zt}) / (1 - b_{12} b_{21})$  (2.27)

$$e_{2t} = (\varepsilon_{zt} - b_{21} \varepsilon_{yt}) / (1 - b_{12} b_{21}) \quad (2.28)$$

สามารถเขียนเวคเตอร์ของตัวคาดเคลื่อน (error) ได้ดังนี้

$$\begin{bmatrix} e_{1t} \\ e_{2t} \end{bmatrix} = \frac{1}{1 - b_{12} b_{21}} \begin{bmatrix} 1 & -b_{12} \\ -b_{21} & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \varepsilon_{yt} \\ \varepsilon_{zt} \end{bmatrix} \quad (2.29)$$

นำสมการ (2.29) ไปแทนในสมการ (2.28) จะได้

$$\begin{bmatrix} y_t \\ z_t \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \bar{y} \\ \bar{z} \end{bmatrix} + \frac{1}{1 - b_{12} b_{21}} \sum_{i=0}^{\alpha} \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix}^i \begin{bmatrix} 1 & -b_{12} \\ -b_{21} & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \varepsilon_{yt-i} \\ \varepsilon_{zt-i} \end{bmatrix} \quad (2.30)$$

จากสมการ (2.30) สามารถเขียนให้สั้นลงโดยเมตริกซ์  $2 \times 2$  โดยที่  $\phi_i$  มีค่าเท่ากับ

$$\phi_i = \frac{1}{1 - b_{21} b_{22}} \begin{bmatrix} 1 & -b_{12} \\ -b_{21} & 1 \end{bmatrix} \quad (2.31)$$

ดังนั้น สมการแสดงค่าเฉลี่ย (moving average representation) ก็อ

$$\begin{bmatrix} y_t \\ z_t \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \bar{y} \\ \bar{y} \end{bmatrix} + \sum_{i=0}^{\alpha} \begin{bmatrix} \phi_{11}(i) & \phi_{12}(i) \\ \phi_{21}(i) & \phi_{22}(i) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \varepsilon_{yt-i} \\ \varepsilon_{zt-i} \end{bmatrix} \quad (2.32)$$

หรือ  $x_t = \mu + \sum_{i=0}^{\alpha} \phi_i \varepsilon_{t-i}$  (2.33)

ค่าของตัวแปร  $\phi_i$  สามารถนำไปใช้ในการระบุผลกระทบ (Impact) ที่เกิดขึ้นกับตัวแปรตาม ( $y_t$  และ  $z_t$ ) ขึ้นเนื่องมาจากการเปลี่ยนแปลงตัวแปรต้น ( $\varepsilon_{yt}$  และ  $\varepsilon_{zt}$ ) ได้ เราเรียก  $\phi_i$  ว่า Impact Multiplier และเรียกเซทธของ  $\phi_i$  ว่า สัมประสิทธิ์ที่ได้จาก Impulse Response Function เมื่อ  $i = 0$   $\phi_i$  คือผลกระทบอย่างทันทีทันใดต่อการเปลี่ยนแปลงที่มีขนาด 1 หน่วยของตัวแปร อิสระ ในทางปฏิบัติจะใช้การเปลี่ยนแปลงขนาด 1 หน่วยของค่าเบี่ยงเบนมาตรฐาน (Standard Deviation) เมื่อ  $i = 1$   $\phi_i$  คือผลกระทบในช่วงเวลาที่ 1 ผลกระทบรวมของการเปลี่ยนหากล้าจากผลกระทบของสัมประสิทธิ์  $\phi_i$  ตั้งแต่  $i = 0$  จนถึง infinity ผลกระทบนี้เรียกว่า Long Run Multiplier

ข้อจำกัดประการหนึ่งของการใช้ Impulse Response Function บนตัวแบบ VAR Model คือ การเรียงลำดับของตัวแปรมีผลมากต่อผลลัพธ์ที่ได้ในการศึกษาครั้งนี้จึงใช้วิธีการที่แก้ไขปัญหาเรื่องลำดับตัวแปรแล้ว เรียกว่า Generalized Response

### 2.1.6 การวิเคราะห์การแยกส่วนของความแปรปรวน(Variance Decomposition)

การวิเคราะห์การแยกส่วนของความแปรปรวนเป็นวิธีที่ทำให้สามารถแยกได้ว่าสัดส่วนของข้อมูลที่ได้จากแบบจำลอง VAR Model นั้นมาจากการเปลี่ยนแปลงที่เกิดขึ้นจากตัวเอง หรือ ได้รับผลกระทบที่เกิดขึ้นจากการส่งผ่านของตัวแปรอื่น ๆ ในแบบจำลอง เป็นเครื่องมือการวิเคราะห์ภายในตัว VAR Model ที่เสริมการวิเคราะห์แบบ Impulse Response Function และ Variance Decomposition คือ การวิเคราะห์แยกส่วนประกอบของการผันแปรของตัวแปรที่สนใจ ซึ่งจะเป็นประโยชน์ในการเปรียบเทียบความสำคัญของปัจจัยกำหนดแต่ละตัวว่าจะสามารถอธิบายการผันแปรของตัวแปรภายในที่เราสนใจได้มากน้อยเพียงใด สมมติว่าเราทราบค่าสัมประสิทธิ์ของตัวแปร 2 ตัว คือ  $A_0$  และ  $A_1$  และเราต้องการหาค่าของ  $X_{t-1}$  จากค่าของ  $X_t$  ถ้า  $i = 1$  ดังนี้

$$X_{t-1} = A_0 + A_1 X_t + e_{t-1} \quad (2.34)$$

หากความคาดหวังของ  $X_{t-1}$  ได้เท่ากับ

$$E_t X_{t+1} = A_0 + A_1 X_t \quad (2.35)$$

แทนสมการที่ (2.35) ในสมการที่ (2.34) จะได้

$$\begin{aligned} X_{t+1} &= E_t X_{t+1} + e_{t-1} \\ \therefore X_{t-1} - E_t X_{t-1} &= e_{t-1} \\ X_{t+2} &= A_0 + A_1 X_{t+1} + e_{t-2} \\ X_{t+2} &= A_0 + A_1 (A_0 + A_1 X_t + e_{t-1}) + e_{t-2} \end{aligned}$$

หากความคาดหวังของ  $X_{t+2}$  ได้เท่ากับ

$$E_t X_{t+2} = (I + A_1) A_0 + A_1^2 X_t$$

ถ้า  $i = n$  จะหาค่าความคาดเคลื่อนของ  $X_{t+n}$  ได้เท่ากับ

$$E_t X_{t+n} = (I + A_1^2 + \dots + A_1^{n-1}) A_0 + A_1^n X_t$$

และค่าความคาดเคลื่อนของการพยากรณ์ คือ

$$e_{t+n} + A_1 e_{t+n} + A_1^2 e_{t+n-2} + \dots + A_1^{n-1} e_{t+1}$$

เราสามารถพิจารณาค่าความเคลื่อนของการพยากรณ์ได้จากสมการซึ่งอยู่ในรูปของ VMA (Vector Moving Average)

$$\begin{aligned}
 \text{จาก} \quad X_t &= \mu + \sum_{i=0}^{\alpha} \phi_i \varepsilon_{t-i} \\
 \text{จะได้} \quad X_{t+n} &= \mu + \sum_{i=0}^{\alpha} \phi_i \varepsilon_{t+n-i} \\
 \text{ค่าความคาดเคลื่อนของการพยากรณ์ในช่วงระยะเวลา } n \text{ คือ} \quad X_{t+n} - E_t X_{t+n} &= \sum_{i=0}^{\alpha} \phi_i \varepsilon_{t+n-i}
 \end{aligned}$$

พิจารณาทางด้านค่า  $\{Y_t\}$  จะได้

$$\begin{aligned}
 Y_{t-n} - E_t X_{t+n} &= \phi_{11}(0) \varepsilon_{yt+n} + \phi_{11}(1) \varepsilon_{yt+n-1} + \dots + \phi_{11}(n-1) \varepsilon_{yt+1} + \phi_{12}(0) \varepsilon_{zt+n} + \\
 &\quad \phi_{12}(1) \varepsilon_{zt+n-1} + \dots + \phi_{12}(n-1) \varepsilon_{zt+1}
 \end{aligned}$$

ถ้าให้ค่าความแปรปรวนของ  $Y_{t+n}$  มีค่าเท่ากับ  $\sigma_y(n)^2$  จะได้

$$\sigma_y(n)^2 = \sigma_y^2 [\phi_{11}(0)^2 + \phi_{11}(1)^2 + \dots + \phi_{11}(n-1)^2] + \sigma_z^2 [\phi_{12}(0)^2 + \phi_{12}(1)^2 + \dots + \phi_{12}(n-1)^2]$$

$\therefore$  สัดส่วนของ  $\sigma_y(n)^2$  อันเนื่องมาจากการเปลี่ยนแปลงอย่างรุนแรง (shock) ใน  $\{\varepsilon_{yt}\}$  และ  $\{\varepsilon_{zt}\}$

คือ 
$$\frac{\phi_y^2 [\phi_{11}(0)^2 + \phi_{11}(1)^2 + \dots + \phi_{11}(n-1)^2]}{\sigma_y(n)^2}$$

และ 
$$\frac{\phi_z^2 [\phi_{12}(0)^2 + \phi_{12}(1)^2 + \dots + \phi_{12}(n-1)^2]}{\sigma_y(n)^2}$$

วิธี Variance Decomposition นี้จะบอกให้ทราบถึงสัดส่วนของการเคลื่อนไหวที่เกิดจาก การเปลี่ยนแปลงของตัวแปรนั้นๆ เทียบกับผลของการเปลี่ยนแปลงจากตัวแปรอื่นๆ ซึ่งหากสัดส่วน ของตัวเลขที่คำนวณได้ ตัวเลขยิ่งสูงมากขึ้นเท่าใดแสดงว่าตัวแปรนั้นจะมีความสำคัญในการอธิบาย การเคลื่อนไหวของตัวแปรอื่น ๆ หากขึ้นเท่านั้น เทคนิค Impulse Analysis และ Variance Decomposition นี้รวมกันเรียกว่า Innovation Accounting

## 2.2 เอกสารและงานวิจัยที่เกี่ยวข้อง

นันท์นภัส เลิศจรรยาธกษ (2548) วิเคราะห์ความสัมพันธ์ระหว่างตัวแปรเศรษฐกิจมหภาค และการลงทุนโดยตรงจากต่างประเทศ ในประเทศไทย วัตถุประสงค์เพื่อศึกษาถึงลักษณะ ความสัมพันธ์ที่เกิดระหว่างปัจจัยภายในประเทศต่อการเคลื่อนย้ายเงินลงทุนโดยตรงจากต่างประเทศ เป็นข้อมูลทุติยภูมิรายเดือน การลงทุนจากต่างประเทศ(FDI) ผลิตภัณฑ์มวลรวมภายในประเทศ (GDP) , อัตราแลกเปลี่ยน (EXR) , อัตราเงินเฟ้อ(CPI) , อัตราดอกเบี้ย(MLR) ตั้งแต่เดือนมกราคม พ.ศ.2540 ถึงเดือนธันวาคม พ.ศ.2546 ทดสอบความนิ่งของข้อมูลด้วยวิธีการ Augmented Dickey-Fuller และวิเคราะห์ข้อมูลโดยใช้วิธี Impulse Response Function และ Variance Decomposition

ผลการศึกษาพบว่าข้อมูลมีลักษณะ non-stationary ที่ระดับนัยสำคัญ 0.01 และทำการหา ผลต่างครั้งที่ 1 (first difference) การทดสอบคุณสมบัติพบว่าตัวแปรทุกตัวมีลักษณะ stationary ผล การวิเคราะห์ Impulse Response Function and Variance Decomposition พบว่าเมื่อเกิดการเปลี่ยนแปลงของเงินลงทุนโดยตรงจากต่างประเทศอย่างฉับพลัน(Shock) ตัวแปรที่ได้รับผลกระทบมากที่สุด ได้แก่อัตราเงินเฟ้อ สามารถอธิบายการผันแปรของเงินลงทุนโดยตรงจากต่างประเทศได้ เนลี่ยประมาณร้อยละ 3.9 อธิบายได้มากขึ้นเรื่อยๆ จนกระทั่งในช่วงเวลาที่ 13 การเปลี่ยนแปลงของ GDP อย่างฉับพลัน(Shock) ตัวแปรที่ได้รับผลกระทบมากที่สุดคือ เงินลงทุนโดยตรงจากต่างประเทศ(FDI) ซึ่งสามารถอธิบายการผันแปรของ GDP ได้เฉลี่ยร้อยละ 1.6 ในช่วงแรกอธิบายได้ร้อยละ 2.1 และอธิบายได้ลดลงจนคงที่ในช่วงเวลาที่ 12 การเปลี่ยนแปลงอัตราแลกเปลี่ยนอย่างฉับพลัน(Shock) ตัวแปรที่ได้รับผลกระทบมากที่สุดคือ อัตราดอกเบี้ย ซึ่งสามารถอธิบายการผันแปรของอัตราแลกเปลี่ยนได้ โดยเฉลี่ยร้อยละ 1.7 ในช่วงเวลาแรกไม่สามารถอธิบายได้ และอธิบายได้เพิ่มขึ้นในช่วงเวลาต่อมาจนคงที่ในช่วงเวลาที่ 14 การเปลี่ยนแปลงของอัตราเงินเฟ้ออย่างฉับพลัน (Shock) ตัวแปรที่ได้รับผลกระทบมากที่สุด ได้แก่อัตราดอกเบี้ย ซึ่งสามารถอธิบายการผันแปรของอัตราเงินเฟ้อ โดยเฉลี่ยร้อยละ 24 โดยในช่วงเวลาแรกไม่สามารถอธิบายได้ และอธิบายได้เพิ่มขึ้นในช่วงเวลาต่อมาจนคงที่ในช่วงเวลาที่ 14 การเปลี่ยนแปลงของอัตราดอกเบี้ยอย่างฉับพลัน(Shock) ตัวแปรที่ได้รับผลกระทบมากที่สุด ได้แก่อัตราเงินเฟ้อ ซึ่งสามารถอธิบายการผันแปรของอัตราดอกเบี้ย ได้โดยเฉลี่ยร้อยละ 9.3 ในช่วงเวลาแรกสามารถอธิบายได้ร้อยละ 6.6 และอธิบายได้เพิ่มขึ้นในช่วงเวลาต่อมาจนคงที่ในช่วงเวลาที่ 14

ศิริประภา แก้วมณี (2549) วิเคราะห์ความสัมพันธ์ระหว่างราคาน้ำมันกับราคากองค้า โดยมี วัตถุประสงค์เพื่อนำผลการศึกษาไปใช้ในการวางแผนลงทุนในสัญญาล่วงหน้าราคาน้ำมัน และราคา กองค้า ข้อมูลที่ใช้ศึกษาเป็นข้อมูลรายวันราคาน้ำมันล่วงหน้าจากตลาด NYMEX และราคากองค้า

ล่วงหน้าจากตลาด COMEX ตั้งแต่วันที่ 1 เมษายน พ.ศ.2543 ถึงวันที่ 24 มีนาคม พ.ศ.2549 รวมทั้งสิ้น 5 ปี ทดสอบความนิ่งของข้อมูลด้วยวิธีการ Augmented Dickey-Fuller และใช้วิธี Cointegration และ Error Correction ของ Johansen และ Juselius ในการวิเคราะห์หาความสัมพันธ์เชิงคุณภาพระยะยาวและหาลักษณะการปรับตัวในระยะสั้น จากนั้นทำการวิเคราะห์ความยึดหยุ่นของราคากองคำล่วงหน้าที่มีต่อการเปลี่ยนแปลงราคาน้ำมันล่วงหน้า โดยการแปลงข้อมูลให้อยู่ในรูปของลอการิทึมธรรมชาติ

ผลการศึกษาพบว่า การทดสอบความนิ่งของข้อมูลมีความนิ่งเดียวกันที่ I(1) และมีความยาวของความล่าที่เหมาะสมเท่ากับ 0 จากการวิเคราะห์ความสัมพันธ์ระยะยาวพบว่าราคากองคำล่วงหน้าจะมีความสัมพันธ์ระยะยาวกับราคาน้ำมันล่วงหน้าที่ราคาล่วงหน้า 7 เดือนเป็นต้นไป โดยมีความสัมพันธ์ในทิศทางเดียวกัน สำหรับการปรับตัวระยะสั้น พบว่ามีค่าความเร็วในการปรับตัวเข้าสู่คุณภาพระยะยาวอยู่ในช่วง 0 ถึง -1 เป็นตัวแปรมีความสัมพันธ์ที่แท้จริง ทำการแปลงข้อมูลให้อยู่ในรูปของลอการิทึมธรรมชาติและทดสอบความนิ่ง พบว่า ข้อมูลมีความนิ่งเดียวกันที่ I(1) และทดสอบความสัมพันธ์ระยะยาว พบว่าราคาน้ำมันและราคากองคำล่วงหน้ามีความสัมพันธ์กันตั้งแต่ 1 เดือนที่ระดับความเชื่อมั่น 95 เปอร์เซ็นต์ และมีการปรับตัวในระยะสั้นเข้าสู่คุณภาพระยะยาว เมื่อพิจารณาค่าสัมประสิทธิ์เบ็ดเตล็ดของข้อมูลทั้ง 12 เดือน พบว่ามีค่าใกล้เคียงกันและมีค่าลดลงเมื่อระยะเวลาสั่งมองเพิ่มขึ้น ค่าความยึดหยุ่นมีค่าน้อยกว่า 1 คือราคากองคำล่วงหน้ามีการเปลี่ยนแปลงขึ้นลงของราคากลางว่าราคาน้ำมันล่วงหน้า ดังนั้นหากต้องการลงทุนในสัญญาล่วงหน้าในภาวะตลาดขาขึ้น ควรลงทุนในสัญญาล่วงหน้าราคาน้ำมัน เพราะจะให้ผลกำไรที่เร็วกว่า ในทางตรงกันข้าม ในภาวะตลาดขาลง ควรลงทุนในสัญญาล่วงหน้าราคากองคำเพราะมือตราชาระเปลี่ยนแปลงลดลงของราคาน้ำมันกว่าสัญญาล่วงหน้าราคาน้ำมัน

**อังคณา ทาภ้า (2550)** วิเคราะห์ความสัมพันธ์ระหว่างราคากองคำและราคาน้ำมันในประเทศไทย โดยวิธีโคอินทิเกรชัน โดยมีวัตถุประสงค์เพื่อศึกษาว่าราคากองคำกับราคาน้ำมันดิบมีความสัมพันธ์กันแบบทิศทางเดียวกันหรือสองทิศทางตรงข้าม ข้อมูลที่ใช้ในการศึกษาคือ ราคากองคำแห่งราคากองคำรูปพรรณในประเทศไทย กับราคาน้ำมันดิบในตลาดดูไบ โดยใช้ข้อมูลรายวันตั้งแต่เดือน มกราคม พ.ศ.2547 ถึงเดือน ตุลาคม พ.ศ.2549 รวมทั้งหมด 739 วัน ทดสอบความนิ่งของข้อมูลด้วยวิธีการ Augmented Dickey-Fuller และใช้วิธี Cointegration และ Error Correction ของ Johansen และ Juselius ในการวิเคราะห์หาความสัมพันธ์เชิงคุณภาพระยะยาวและหาลักษณะการปรับตัวในระยะสั้น

ผลการศึกษาพบว่า เมื่อทำการทดสอบความนิ่งของข้อมูลในแบบจำลองที่ปราศจากจุดตัดและแนวโน้มของเวลาไม่ถูกยุบไว้ในสิ่ง หรือมีความนิ่งที่ Integrated of Order เท่ากับ I(1) และพบว่า

residuals จากสมการทดดอยในการทดสอบ Cointegration ของราคากองคำและราคาน้ำมันมีลักษณะข้อมูลนิ่งหรือมี Integrated of Order เท่ากับ I(0) แสดงว่าราคากองคำและราคาน้ำมันมี Cointegration และมีความสัมพันธ์เชิงคุณภาพในระยะยาว พิจารณาค่าสัมประสิทธิ์ด้วยวิธี Error Correction โดยให้ราคากองคำเป็นตัวแปรอิสระและราคาน้ำมันเป็นตัวแปรตาม พ布ว่าราคากองคำและราคาน้ำมันมีผลซึ่งกันและกันในการปรับตัวระยะสั้นเท่านั้น กรณีที่ราคาน้ำมันเป็นตัวแปรอิสระและให้ราคากองคำเป็นตัวแปรตาม พ布ว่าทุกราคากองคำและราคาน้ำมันมีผลซึ่งกันและกันในการปรับตัวระยะสั้น ค่าสัมประสิทธิ์ความคลาดเคลื่อนของราคากองคำ และราคาน้ำมันมีค่าน้อยกว่า 1 และมีค่าเป็นลบ อย่างมีนัยสำคัญทางสถิติ ดังนั้นค่าความคลาดเคลื่อนมีการปรับตัวเข้าสู่คุณภาพในระยะยาว

**ศิรินภา ศรีเมธี (2551)** เพื่อวิเคราะห์ถึงผลกระทบของวิกฤตการณ์ราคาน้ำมันต่อระบบเศรษฐกิจภาค โดยใช้แบบจำลอง Vector Error Correction Model (VEC) ของ 6 ตัวแปรโดยแบ่งเป็น 4 ด้านคือ (1) ผลผลิตมวลรวมในประเทศที่แท้จริง ซึ่งนำข้อมูลผลผลิตมวลรวมในประเทศรายไตรมาสมาปรับเป็นรายเดือนด้วยดัชนีผลผลิตอุสาหกรรม (MPI) (2) ด้านการเงิน ได้แก่ อัตราดอกเบี้ยชี้อัตราดอกเบี้ยพื้นฐานและอัตราแลกเปลี่ยนที่แท้จริง (3) ด้านราคาน้ำมัน (4) ด้านตลาดแรงงาน ได้แก่ อัตราค่าจ้างที่แท้จริง การวิเคราะห์แบบจำลองทั้ง 4 แบบ ประกอบไปด้วยแบบจำลองที่เป็นเชิงเส้น และแบบจำลองที่ไม่เป็นเชิงเส้น คือ asymmetric, scaled และ net specification ใช้ VEC ในการวิเคราะห์การอธิบายความสัมพันธ์ระหว่างกันของตัวแปร ใช้การทดสอบความสัมพันธ์ Granger Causality Test ในการทดสอบว่ากลุ่มค่าในอดีตของตัวแปรหนึ่งจะมีความสามารถในการอธิบายพฤติกรรมของตัวแปรภายใต้ต้องการทดสอบอย่างมีนัยสำคัญทางสถิติหรือไม่ ความหมายสูงในการประเมินค่าของแบบจำลองระหว่างการวิเคราะห์แบบเชิงเส้นและแบบที่ไม่เป็นเชิงเส้นพิจารณาจากการตอบสนองต่อความแปรปรวนและ Goodness of fit เช่นค่า Akaike Information Criterion (AIC) และ Schwarz Bayesian Information Criterion (BIC) การพิจารณา 4 แบบจำลอง ว่าแบบใดเหมาะสมสำหรับการอธิบายความสัมพันธ์ระหว่างราคาน้ำมันกับตัวแปรทางเศรษฐกิจ การพิจารณาขนาดผลกระทบของการเปลี่ยนแปลงราคาน้ำมันต่อเศรษฐกิจภาคของทั้ง 4 แบบจำลอง พิจารณาจากการตอบสนองต่อความแปรปรวน และวิกฤตการณ์น้ำมันในการตอบสนองต่อตัวแปรทางเศรษฐกิจจะพิจารณาจากการแยกส่วนของความแปรปรวน

ผลการศึกษา พ布ว่าจำนวน Lag Length เท่ากับ 4 เป็นจำนวนที่มีความเหมาะสมสำหรับแบบจำลอง ณ ระดับนัยสำคัญ 0.05 จากการทดสอบด้วยวิธี Final prediction error และเมื่อตัวราคาน้ำมันที่แท้จริงเพิ่มขึ้น 1 Standard Deviation จะมีการเปลี่ยนแปลงของตัวแปรทางเศรษฐกิจเป็นแบบถาวรคือ ในช่วงแรกผลผลิตมวลรวมในประเทศที่แท้จริง จะปรับตัวลงก่อน และฟื้นตัวขึ้น และลง

เนื่องจากการตอบสนองที่ล่าช้าจากการดำเนินนโยบายการเงินผ่านการปรับขึ้นอัตราดอกเบี้ยซึ่งคืนพันธบตรระยะเวลา 14 วัน เพื่อรักษาระดับอัตราเงินเพื่อพื้นฐานที่ปรับเพิ่มสูงขึ้น และลดลง การวิเคราะห์สัดส่วนของการเปลี่ยนแปลงของผลผลิตมวลรวมในประเทศที่แท้จริง การวิเคราะห์ Variance Decomposition สรุปได้ว่าการเปลี่ยนแปลงตัวไม่รวมการเปลี่ยนแปลงของตัวผลผลิตมวลรวมในประเทศ แล้วการเปลี่ยนแปลงของตัวแปรอัตราดอกเบี้ยที่แท้จริง จะส่งผลกระทบมากที่สุดต่อการเปลี่ยนแปลงของผลผลิตมวลรวมในประเทศที่แท้จริง รองลงมาคือค่าจ้างเฉลี่ยของผู้มีงานทำที่แท้จริง, ดัชนีราคาน้ำมันที่เพิ่มขึ้น, อัตราเงินเพื่อพื้นฐาน และจากการดำเนินนโยบายการเงิน คือ ตัวแปรอัตราดอกเบี้ยซึ่งคืนพันธบตรระยะเวลา 14 วัน มีสัดส่วนน้อยที่สุด ดังนั้นสาเหตุหนึ่งของการเปลี่ยนแปลงของผลผลิตมวลรวมในประเทศที่แท้จริงคือความผันผวนของราคาน้ำมันและการดำเนินนโยบายการเงินผ่านอัตราดอกเบี้ยซึ่งคืนพันธบตรระยะเวลา 14 วัน การพยากรณ์ของตัวแปรแบบรายเดือนในช่วงปี ก.ศ. 2007 ถึง ก.ศ. 2009 เมื่อนำมาเปรียบเทียบกับค่าสังเกตในช่วงปี ก.ศ. 2007 พบว่า ผลผลิตมวลรวมในประเทศที่แท้จริง และราคาน้ำมันดิบมีแนวโน้มปรับตัวสูงขึ้นและค่อนข้างไปในทิศทางเดียวกับการพยากรณ์ แต่ค่าที่พยากรณ์ได้มีค่าต่ำกว่าค่าสังเกต ส่วนอัตราเงินเพื่อพื้นฐานมีแนวโน้มสูงขึ้นไปในทิศทางเดียวกับการพยากรณ์และค่าพยากรณ์มีค่าสูงกว่าค่าสังเกต

**กิติวัจน์ ตุลส่วน (2552)** ศึกษาถึงผลกระทบของปัญหาปัจจัยทางเศรษฐศาสตร์ที่มีต่อราคากองกำในประเทศไทย ความสัมพันธ์ระหว่างการเปลี่ยนแปลงของดัชนีราคากลุ่มบริโภคเบรเยนเทียบระหว่างไทยกับสหราชอาณาจักร อัตราแลกเปลี่ยนสกุลเงินบาทต่อдолลาร์สหราชอาณาจักร อัตราดอกเบี้ยนโยบายเบรเยนเทียบระหว่างไทยกับสหราชอาณาจักร ราคาน้ำมันดิบในตลาด NYMEX กับการเปลี่ยนแปลงของราคากองคำภัยในประเทศในระยะสั้นและระยะยาว ใช้ข้อมูลทุกช่วงรายเดือน ตั้งแต่เดือนมกราคม 2545 ถึงเดือนมิถุนายน 2551 จำนวน 78 เดือน ทดสอบความนิ่งของข้อมูลด้วยวิธี Augmented Dickey-Fuller (ADF) Test ทดสอบความสัมพันธ์เชิงคุณภาพในระยะยาว(Cointegration) และทดสอบความสัมพันธ์เชิงคุณภาพในระยะสั้นตามแบบจำลอง Error Correction Mechanism (ECM) เพื่อหาความสัมพันธ์เชิงเป็นเหตุเป็นผล (Granger Causality Test) ระหว่างตัวแปรต่าง ๆ

ผลการศึกษา ทดสอบความนิ่งของข้อมูล(unit root) โดย Augmented Dickey-Fuller(ADF) Test ผลการทดสอบข้อมูลราคากองกำ ดัชนีราคากลุ่มบริโภคเบรเยนเทียบระหว่างไทยกับสหราชอาณาจักร อัตราแลกเปลี่ยนสกุลเงินบาทต่อдолลาร์สหราชอาณาจักร อัตราดอกเบี้ยนโยบายเบรเยนเทียบระหว่างไทยกับสหราชอาณาจักร ราคาน้ำมันดิบในตลาด NYMEX มีลักษณะนิ่ง (Stationary) ที่ Order of Integration เท่ากับ 1 หรือ I(1) ผลการวิเคราะห์ความสัมพันธ์เชิงคุณภาพในระยะยาว Cointegration พบว่าตัวแปรอิสระที่ประกอบด้วย ดัชนีราคากลุ่มบริโภคเบรเยนเทียบระหว่างไทยกับสหราชอาณาจักร อัตราแลกเปลี่ยนสกุลเงิน

บทต่อคอลาร์สหรัฐฯ อัตราดอกเบี้ยนโยบายเปรียบเทียบระหว่างไทยกับสหรัฐฯ ราคาน้ำมันดิบในตลาด NYMEX กับตัวแปรตามที่เป็นราคากองคำภัยในประเทศไทย มีความสัมพันธ์เชิงคุณภาพในระยะยาว การทดสอบความสัมพันธ์เชิงคุณภาพในระยะสั้นด้วย Error Correction Mechanism (ECM) กรณีที่ราคาทองคำภัยในประเทศเป็นตัวแปรตาม อัตราแลกเปลี่ยนสกุลเงินบาทต่อคอลาร์สหรัฐฯ และราคาน้ำมันดิบตลาด NYMEX เป็นตัวแปรอิสระ จะทำให้ราคาทองคำภัยในประเทศไทยมีการปรับตัวในระยะสั้น กรณีที่ดัชนีราค้าผู้บริโภคเปรียบเทียบระหว่างไทยกับสหรัฐฯ และอัตราดอกเบี้ยนโยบายเปรียบเทียบระหว่างไทยกับสหรัฐฯเป็นตัวแปรอิสระนี้ ราคากองคำภัยในประเทศไทย จะไม่มีการปรับตัวในระยะสั้น โดยราคาน้ำมันดิบในตลาด NYMEX มีการปรับตัวเข้าสู่คุณภาพเร็วที่สุด การศึกษาเชิงเป็นเหตุเป็นผลด้วย Granger Causality Test พบว่าดัชนีราค้าผู้บริโภคเปรียบเทียบระหว่างไทยกับสหรัฐฯ อัตราดอกเบี้ยนโยบายเปรียบเทียบระหว่างไทยกับสหรัฐฯ และราคาน้ำมันดิบในตลาด NYMEX ไม่เป็นต้นเหตุของราคากองคำภัยในประเทศสหรัฐฯ อัตราดอกเบี้ยนโยบายเปรียบเทียบระหว่างไทยกับสหรัฐฯ และราคาน้ำมันดิบในตลาด NYMEX ขณะที่อัตราแลกเปลี่ยนสกุลเงินบาทต่อคอลาร์สหรัฐฯ เป็นต้นเหตุของราคากองคำภัยในประเทศไทย และราคากองคำภัยในประเทศไทยไม่เป็นสาเหตุของ อัตราแลกเปลี่ยนสกุลเงินบาทต่อคอลาร์สหรัฐฯ คือความสัมพันธ์ที่เป็นเหตุเป็นผลมีความสัมพันธ์แบบทิศทางเดียวกัน