

บทที่ 2

สรุปสาระสำคัญจากเอกสารที่เกี่ยวข้อง

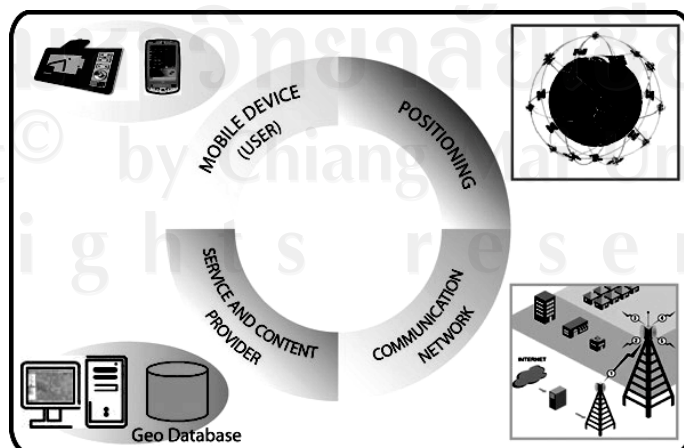
ในการพัฒนาระบบสารสนเทศด้านการท่องเที่ยวบนโทรศัพท์เคลื่อนที่ที่สามารถศึกษา ทฤษฎีและหลักการต่างๆที่สามารถนำมาประยุกต์ใช้ได้ โดยแบ่งออกเป็นหัวข้อต่างๆ ดังต่อไปนี้

- 2.1 ระบบบริการแสดงตำแหน่งที่อยู่
- 2.2 ระบบความเป็นจริงเสริม
- 2.3 การแลกเปลี่ยนข้อมูลในรูปแบบเคเอ็มแอล
- 2.4 ระบบปฏิบัติการแอนดรอยด์
- 2.5 กระบวนการพัฒนาซอฟต์แวร์แบบจำลองน้ำตก

2.1 ระบบบริการแสดงตำแหน่งที่อยู่

Virrantaus et. al. (2001) กล่าวว่า ระบบบริการแสดงตำแหน่งที่อยู่ (Location-Based Service) คือระบบให้บริการสารสนเทศที่สามารถเข้าถึงได้ด้วยอุปกรณ์ไร้สาย ผ่านเครือข่ายไร้สาย และสามารถใช้ประโยชน์จากความสามารถดังกล่าวในการระบุตำแหน่ง

Steiniger et. al. (2006) อธิบายองค์ประกอบพื้นฐานของระบบบริการแสดงตำแหน่งที่อยู่ ดังรูปที่ 2.1 โดยมีองค์ประกอบสี่ส่วนหลักได้แก่ระบบกำหนดตำแหน่ง (Positioning) เครือข่ายสื่อสาร (Communication Network) อุปกรณ์รับสัญญาณเคลื่อนที่ (Mobile Device) และผู้ให้บริการ (Service and Content Provider)



รูปที่ 2.1 แสดงองค์ประกอบของระบบบริการแสดงตำแหน่งที่อยู่

ระบบบริการแสดงตำแหน่งที่อยู่ คือระบบบริการข้อมูล บนอุปกรณ์เคลื่อนที่ ผ่านเครือข่ายไร้สาย ซึ่งมีความสามารถในการใช้ตำแหน่งทางภูมิศาสตร์ที่อุปกรณ์นั้นตั้งอยู่ เพื่อนำมาให้บริการข้อมูลที่สัมพันธ์กับตำแหน่งนั้นๆ

ปัจจุบันมีการใช้ประโยชน์มากมายจากระบบบริการแสดงตำแหน่งที่อยู่ เนื่องจากโทรศัพท์สมัยใหม่ ได้มีการรวมอุปกรณ์ระบุตำแหน่งพิกัดบนพื้นผิวโลก (GPS) เข้ากับการระบุตำแหน่งจากสถานีบริการโทรศัพท์ ซึ่งทำให้ข้อมูลตำแหน่งที่ได้มีความแม่นยำมากขึ้น จึงทำให้เกิดการใช้งานต่างๆ เช่น แผนที่นำทาง การโฆษณาที่สัมพันธ์กับพื้นที่ หรือการแข่งขันเดือนเมื่ออยู่ในตำแหน่งที่ต้องการ เป็นต้น

2.2 ระบบความเป็นจริงเสริม

ระบบความเป็นจริงเสริม (Augmented Reality หรือ AR) แตกต่างกับสภาพแวดล้อมเสมือน (Virtual Environments หรือ VE) หรือที่เรียกกันทั่วไปว่าความเป็นจริงเสมือน (Virtual Reality) เทคโนโลยีสภาพแวดล้อมเสมือนที่สมบูรณ์ เน้นให้ผู้ใช้อยู่ในสภาพแวดล้อมสังเคราะห์ซึ่งจะทำให้ผู้ใช้ไม่สามารถมองเห็นโลกแห่งความเป็นจริงรอบๆ ตัวของผู้ใช้เอง ในความแตกต่างนั้น ความเป็นจริงเสริมให้ผู้ใช้ได้เห็นโลกแห่งความเป็นจริง ด้วยวัตถุเสมือนที่ถูกวางซ้อนหรือเข้าไปผสมกับโลกแห่งความเป็นจริง ด้วยเหตุนี้ ความเป็นจริงเสริมจึงเข้าไปเสริมกับความเป็นจริงมากกว่าจะเข้าไปแทนที่อย่างสมบูรณ์ (Azuma, 1997)



รูปที่ 2.2 แสดงตัวอย่างของเทคโนโลยีความเป็นจริงเสริม

จากรูปที่ 2.2 เป็นการแสดงตัวอย่างของความเป็นจริงเสริม ซึ่งจะเห็นได้ว่ามีภาพของห้อง และ โຕ้ะ ซึ่งเป็นสภาพแวดล้อมจริง แต่มีวัตถุเสมือนคือเก้าอี้สองตัวและ โคมไฟหนึ่งอัน ถูกผสมผสานอยู่ด้วยกัน ราวกับว่ามีวัตถุนั้นอยู่จริง

การแสดงผลของความเป็นจริงเสริม อาศัยการทำงานของส่วนต่างๆ เช่น กล้องถ่ายวิดีโอ ซอฟต์แวร์ และวิธีอ้างอิงรูปภาพ ซึ่งมีหลายวิธี เช่น การประมวลผลภาพ (Image Processing) หรือ การอ้างอิงพิกัดของสถานที่ เป็นต้น โดยภาพจริงและภาพเสมือนที่ถูกผสมผสานกันแล้ว จะแสดงผลผ่านหน้าจอแสดงผล ภาพเสมือนนั้นอาจเป็นภาพ 3 มิติ ภาพเคลื่อนไหว หรือข้อมูลอื่นๆ ขึ้นอยู่กับการออกแบบสื่อแต่ละรูปแบบ

ประโยชน์ของความเป็นจริงเสริมนั้น สามารถนำมาประยุกต์ใช้ได้หลากหลาย เช่น ในวงการแพทย์ มีการนำไปใช้แสดงภาพจำลองอวัยวะภายในร่างกายซ้อนบนภาพร่างกายจริงในระหว่างการผ่าตัด ในวงการวิศวกรรม มีการนำไปใช้แสดงภาพจำลองส่วนประกอบภายในเครื่องจักรเพื่อการบำรุงรักษา เป็นต้น ส่วนในด้านธุรกิจนั้น ได้มีการนำความเป็นจริงเสริมเข้ามาใช้งานร่วมกับโทรศัพท์เคลื่อนที่และระบบบริการแสดงตำแหน่งที่อยู่ เพื่อให้บริการข้อมูลตามสถานที่ต่างๆ แล้วแสดงข้อมูลซ้อนบนสถานที่นั้นๆ โดยซอฟต์แวร์ที่ทำงานด้านนี้มีชื่อว่า เลเยอร์ (Layar)

เลเยอร์ เป็นซอฟต์แวร์ที่ทำงานบนระบบปฏิบัติการ โทรศัพท์เคลื่อนที่ ไอโฟนของบริษัทแอปเปิล และแอนดรอยด์ของบริษัทกูเกิ้ล โดยเลเยอร์จะแสดงสารสนเทศดิจิทัลตามเวลาจริง รอบๆ ตัวผู้ใช้งาน โดยข้อมูลต่างๆ จะซ้อนทับอยู่บนโลกแห่งความเป็นจริง ซึ่งจะมองเห็นผ่านกล้องบนโทรศัพท์เคลื่อนที่ (Layar, 2009)

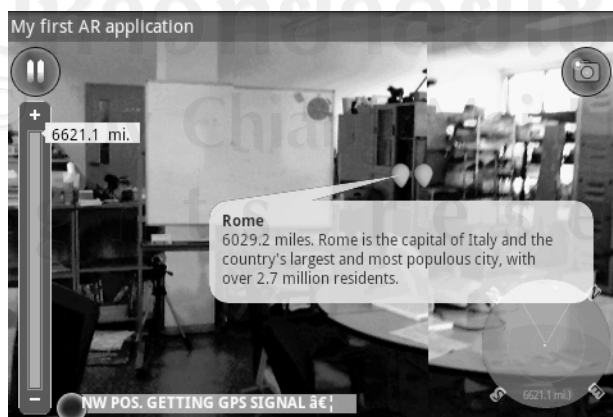
เลเยอร์ อาศัยการทำงานร่วมกันของกล้องบนโทรศัพท์เคลื่อนที่ เซ็นเซอร์ และข้อมูลตำแหน่งพิกัดบนพื้นผิวโลก เพื่อทำการระบุตำแหน่งของผู้ใช้และขอบเขตมุมมอง ค้นหาข้อมูลที่อ้างอิงกับพิกัดทางด้านภูมิศาสตร์ แล้วนำมาซ้อนทับบนมุมมองจากกล้องถ่ายภาพ

เลเยอร์ ถูกนำมาประยุกต์ใช้งานหลายรูปแบบ ซึ่งตัวอย่างหนึ่งของการนำเลเยอร์มาใช้งาน คือการนำมาใช้ค้นหาข้อมูลทางด้านอาหาริมทรัพย์ เช่น หาด้านหรือหอพัก ที่มีผู้ประกาศขายหรือให้เช่า เป็นต้น โดยเมื่อใช้งานเลเยอร์ โปรแกรมก็จะแสดงภาพจากกล้องของโทรศัพท์เคลื่อนที่ ซึ่งจะปรากฏ ภาพสัญลักษณ์บ้านแทนสถานที่ที่มีข้อมูลอยู่ในระบบ ปรากฏขึ้นมาซ้อนทับภาพจริง ในทิศทางที่สถานที่นั้นๆ ตั้งอยู่ แล้วเมื่อผู้ใช้งาน ทำการเลือกสถานที่ใดๆ ที่สนใจ โปรแกรมก็จะแสดงข้อมูลรายละเอียดต่างๆ ของสถานที่นั้นขึ้นมา ทั้งนี้ โปรแกรมยังสามารถแสดงระยะห่างระหว่างจุดที่ผู้ใช้ยืนอยู่กับสถานที่ต่างๆ หรือแสดงเป็นระบบแผนที่สำหรับการเดินทางไป หรือแสดงเป็นรายการขึ้นมาว่าในบริเวณนั้นมีข้อมูลของสถานที่ใดบ้าง โดยข้อมูลต่างๆ ในโปรแกรม จะสามารถเปลี่ยนแปลงไปตามตำแหน่งของผู้ใช้ได้ด้วย ซึ่งตัวอย่างที่กล่าวมาทั้งหมด แสดงดังรูปที่ 2.3



รูปที่ 2.3 แสดงโปรแกรมเลเยร์ในการค้นหาสังหาริมทรัพย์

นอกจากเลเยร์แล้ว ยังมีซอฟต์แวร์อีกหนึ่งตัว ที่ได้รับความนิยมมากเช่นกัน โดยซอฟต์แวร์ดังกล่าว มีชื่อว่าวิกิจูด (Wikitude) ซึ่งมีลักษณะการทำงานเช่นเดียวกับเลเยร์ เพียงแต่วิกิจูด ได้เตรียมชุดคำสั่งสำหรับการพัฒนาซอฟต์แวร์ เพื่อให้ผู้พัฒนาที่ต้องการสร้างระบบความเป็นจริงเสริมสามารถนำไปใช้งานได้อย่างรวดเร็ว และงานวิจัยนี้ก็ได้อาศัยชุดคำสั่งของวิกิจูดในการพัฒนาด้วย ซึ่งในการใช้งานจะต้องทำการดาวน์โหลดชุดคำสั่งจากเว็บไซต์ของวิกิจูด แล้วนำเข้าสู่โครงการพัฒนาซอฟต์แวร์ หลังจากนั้นจึงจะสามารถใช้คำสั่งต่างๆ ของวิกิจูดเพื่อสร้างระบบความเป็นจริงเสริมและแสดงข้อมูลต่างๆ ที่ต้องการได้ โดยวิกิจูดได้เตรียมตัวอย่างพื้นฐานโปรแกรมที่ได้พัฒนาไว้อย่างง่ายๆ เพื่อให้ผู้พัฒนา ได้ทำการศึกษาเรียนรู้ ซึ่งหน้าจอของโปรแกรมตัวอย่าง แสดงไว้ดังรูปที่ 2.4



รูปที่ 2.4 แสดงตัวอย่างโปรแกรมที่พัฒนามาจากชุดคำสั่งของวิกิจูด

2.3 การแลกเปลี่ยนข้อมูลในรูปแบบเคเอ็มแอล

เคเอ็มแอล (KML) หรือ Keyhole Markup Language คือไวยากรณ์และรูปแบบไฟล์เอ็กซ์เอ็มแอล (XML) สำหรับการทำให้โมเดลและการจัดเก็บคุณลักษณะทางภูมิศาสตร์ เช่น จุด เส้น ภาพรูปหลายเหลี่ยม และโมเดลสำหรับแสดงใน Google Earth และ Google Maps (Google Inc, 2009)

เคเอ็มแอล ใช้รูปแบบตามมาตรฐานของเอ็กซ์เอ็มแอล ซึ่งมีการระบุแท็ก (tag) เป็นโครงสร้างในการเก็บข้อมูลที่ชัดเจน สำหรับการจัดเก็บข้อมูลสถานที่ เพื่อใช้เผยแพร่แก่ผู้ใช้งาน โดยโครงสร้างที่จำเป็นของเคเอ็มแอล สำหรับการแสดงข้อมูลพื้นฐานของสถานที่ มีดังนี้

<NAME>	ใช้สำหรับแสดงชื่อสถานที่
<DESCRIPTION>	ใช้สำหรับแสดงข้อมูล รายละเอียดต่างๆ ของสถานที่ ซึ่งในส่วนนี้ สามารถใส่ข้อมูลแบบเอชทีเอ็มแอล (HTML) ได้ ทำให้มีความยืดหยุ่นในเก็บข้อมูล ไม่ว่าจะเป็นข้อความ ภาพ หรือการเชื่อมโยงเว็บไซต์ เป็นต้น
<COORDINATES>	ใช้สำหรับแสดงตำแหน่งพิกัดบนพื้นผิวโลก
<ICON>	ใช้สำหรับแสดงสัญลักษณ์ของสถานที่บนแผนที่

ซึ่งเมื่อนำแท็กต่างๆ ไปใช้งาน จะสามารถสร้างเป็นไฟล์เคเอ็มแอลเพื่อแสดงข้อมูลพื้นฐานในรูปแบบมาตรฐานของเอ็กซ์เอ็มแอล ได้ดังตัวอย่างในรูปที่ 2.5

```
<?xml version="1.0" encoding="UTF-8"?>
<kml xmlns="http://www.opengis.net/kml/2.2">
  <Placemark>
    <name>Simple placemark</name>
    <description>Attached to the ground. Intelligently places itself
at the height of the underlying terrain.</description>
    <Point>
      <coordinates>-122.0822035425683,37.42228990140251,0</coordinates>
    </Point>
    <Icon>
      <href>http://maps.google.com/mapfiles/kml/paddle/stars.png</href>
    </Icon>
  </Placemark>
</kml>
```

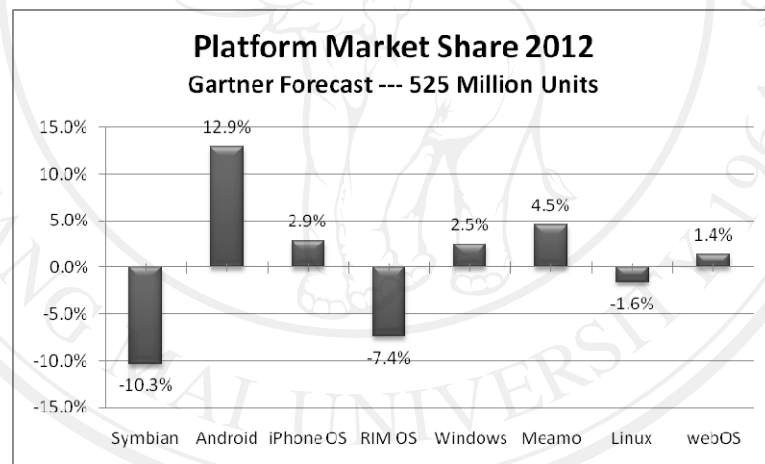
รูปที่ 2.5 แสดง โครงสร้างข้อมูลพื้นฐานของเคเอ็มแอล

2.4 ระบบปฏิบัติการแอนดรอยด์ (Android Operating System)

ระบบปฏิบัติการแอนดรอยด์ (Android Operating System) เป็นระบบซอฟต์แวร์บนโทรศัพท์เคลื่อนที่แบบเปิดเผยแพร่ที่ ไม่เสียค่าใช้จ่าย และสามารถปรับแต่งได้อย่างเต็มที่ แอนดรอยด์ นำเสนอชั้นโครงสร้างที่สมบูรณ์ อันประกอบด้วย ระบบปฏิบัติการ มิดเดิลแวร์ และ

โปรแกรมประยุกต์หลักสำหรับอุปกรณ์เคลื่อนที่ โดยภายในจะประกอบด้วยกลุ่มของชุดคำสั่งมากมาย ที่ยอมให้นำไปพัฒนาต่อได้อย่างเสรี (Google Inc, 2009)

ปัจจุบันแอนดรอยด์ อยู่ภายใต้การดูแลของกูเกิ้ล ซึ่งมีพันธมิตรจากบริษัทด้านการสื่อสารและผู้ผลิตโทรศัพท์เคลื่อนที่ มากกว่า 30 ราย ซึ่งจากข้อมูลการสำรวจการเจริญเติบโตของโทรศัพท์เคลื่อนที่ พบว่าการเจริญเติบโตของโทรศัพท์เคลื่อนที่ระบบปฏิบัติการแอนดรอยด์ มีสูงขึ้นมาเรื่อยๆ โดยจากผลการวิเคราะห์ของการ์ทเนอร์ (Gartner) ซึ่งเป็นหน่วยงานด้านการวิจัยและรวบรวมข้อมูลด้านเทคโนโลยีที่ได้รับความไว้วางใจจากหลายหน่วยงาน ได้วิเคราะห์ออกมาว่าระบบปฏิบัติการแอนดรอยด์ จะมีการขยายตัวของส่วนแบ่งการตลาดสูงที่สุด คือจะขยายตัวเพิ่มขึ้น 12.9% ดังรูปที่ 2.6 โดยมีปัจจัยมาจากการขยายตัวของบริการและฐานข้อมูลด้านการค้นหาของกูเกิ้ล ซึ่งแอนดรอยด์สามารถเข้ามาใช้งานได้โดยตรง ทั้งยังได้รับความสนใจเป็นอย่างมาก จากทั้งผู้ผลิตอุปกรณ์เคลื่อนที่ ผู้พัฒนาซอฟต์แวร์ และผู้ใช้ (Gartner, 2009)



รูปที่ 2.6 แสดงส่วนแบ่งการตลาดของระบบปฏิบัติการบน โทรศัพท์เคลื่อนที่

เนื่องจากระบบปฏิบัติการแอนดรอยด์ ถูกพัฒนาขึ้นมาเพื่อรองรับกับอุปกรณ์รับรู้ (Sensor) ที่หลากหลาย ดังนั้นในการวิจัยนี้ จึงได้อาศัยคุณสมบัติของโทรศัพท์ระบบปฏิบัติการแอนดรอยด์ ซึ่งสนับสนุนการทำงานของอุปกรณ์รับรู้ต่างๆ ที่เกี่ยวข้องกับงานวิจัยนี้ ดังต่อไปนี้

- ระบบระบุตำแหน่งพิกัดบนพื้นผิวโลก (GPS และ A-GPS)

จีพีเอส เป็นอุปกรณ์ที่จะรับสัญญาณจากดาวเทียม ซึ่งสัญญาณที่รับได้จะเป็นพิกัดเส้นรุ้งเส้นแวงของตำแหน่งอุปกรณ์ ทำให้ผู้ใช้สามารถทราบตำแหน่งบนโลกของตนเองได้ ซึ่งหากไม่สามารถรับสัญญาณจากดาวเทียมได้ ก็จะมีระบบ เอ-จีพีเอส ซึ่งจะรับตำแหน่งมาจากสถานีโทรศัพท์มาอ้างอิงแทน

- เข็มทิศดิจิทัล (Digital Compass)

เป็นอุปกรณ์ที่ใช้สำหรับการระบุทิศทางของตัวอุปกรณ์ ว่าหันหน้าไปทิศทางใด โดยหลักการจะคล้ายกับเข็มทิศ คือตรวจจับสนามแม่เหล็กของขั้วแม่เหล็กโลก แต่จะแตกต่างกันตรงที่เข็มทิศดิจิทัล สามารถแปลงค่าสนามแม่เหล็ก ออกมาเป็นข้อมูลตัวเลข เพื่อนำไปใช้คำนวณในซอฟต์แวร์ต่อไป

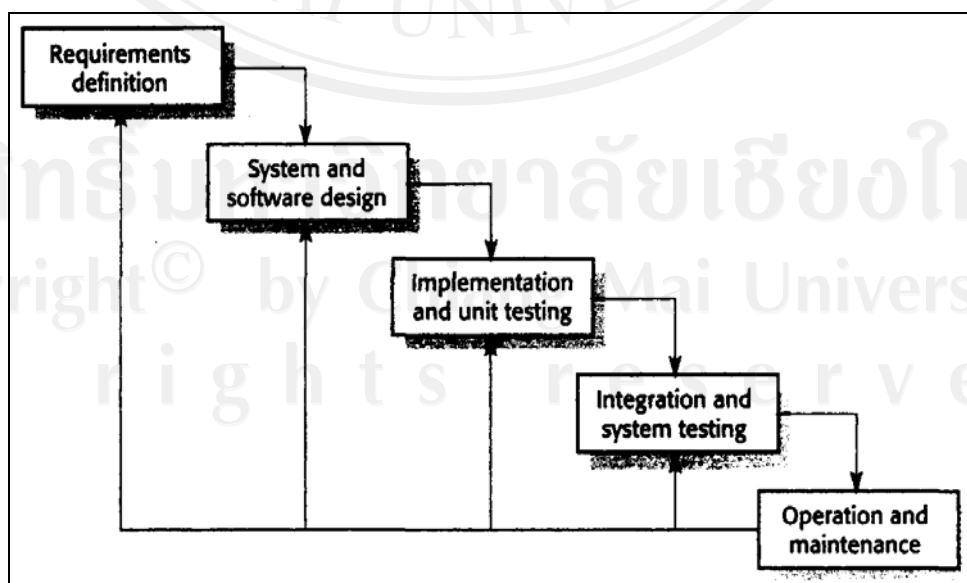
- กล้องถ่ายภาพ (Camera)

เป็นอุปกรณ์ถ่ายภาพ ซึ่งในปัจจุบันโทรศัพท์ส่วนใหญ่จะถูกติดตั้งมาด้วย โดยกล้องถ่ายภาพที่ใช้ได้กับงานวิจัยนี้ จะต้องเป็นกล้องที่สามารถถ่ายภาพเคลื่อนไหวได้ เพื่อให้การแสดงผลของระบบความเป็นจริงเสริม ทำงานได้สมบูรณ์มากที่สุด

2.5 กระบวนการพัฒนาซอฟต์แวร์แบบจำลองน้ำตก

แบบจำลองน้ำตก (Waterfall Model) เป็นแบบจำลองกระบวนการพัฒนาซอฟต์แวร์ แบบแรกที่ถูกนำเสนอ ซึ่งได้มาจากกระบวนการทางวิศวกรรมระบบอื่นๆ ดังที่แสดงในรูปที่ 2.7 เนื่องจากมีการต่อเนื่องกันลงมาเป็นขั้นบันไดจากขั้นตอนหนึ่งสู่ขั้นตอนอื่น แบบจำลองนี้จึงถูกรู้จักว่า แบบจำลองน้ำตก หรือ วงจรชีวิตซอฟต์แวร์ (Sommerville, 2006)

การพัฒนาตามแบบจำลองน้ำตก จะแบ่งการพัฒนาเป็นขั้นตอนที่ชัดเจนและต่อเนื่องกัน ผลลัพธ์จากขั้นตอนหนึ่งจะถูกนำไปใช้ในขั้นตอนต่อไป และต้องมีผลตอบกลับเมื่อเสร็จขั้นตอนไปยังกระบวนการก่อนหน้า เพื่อตรวจสอบหรือแก้ไขต่อไป



รูปที่ 2.7 แสดงกระบวนการพัฒนาซอฟต์แวร์แบบจำลองน้ำตก

แบบจำลองน้ำตก ประกอบไปด้วยขั้นตอนพื้นฐานในการดำเนินงานพัฒนาซอฟต์แวร์ ซึ่งมี 5 กระบวนการ ได้แก่

1. การกำหนดความต้องการ (Requirement Definition) เป็นกระบวนการในการกำหนดวัตถุประสงค์ การทำงานและขอบเขตของระบบ จากการประชุมกับผู้ใช้ระบบ แล้วนำมาอธิบายในรายละเอียด เพื่อสร้างเป็นเอกสารข้อกำหนดความต้องการของระบบ

2. การออกแบบซอฟต์แวร์และระบบ (System and Software Design) เป็นกระบวนการในการนำความต้องการของระบบ มาอธิบายรูปแบบสถาปัตยกรรมและละเอียดต่างๆ เพื่อระบุส่วนประกอบของระบบ การอธิบายการทำงานรวมถึงความสัมพันธ์ของส่วนต่างๆ แล้วสร้างเป็นเอกสารการออกแบบระบบ เพื่อสื่อสารให้ผู้พัฒนา เข้าใจตรงกัน

3. การลงมือพัฒนาและทดสอบในระดับหน่วย (Implementation and Unit Testing) ในกระบวนการนี้ ซอฟต์แวร์ที่ถูกออกแบบไว้ จะถูกสร้างให้ทำงานได้จริงในแต่ละส่วน ตามความต้องการ พร้อมทั้งทดสอบในแต่ละส่วนแยกกัน เพื่อให้แน่ใจว่าการทำงานในแต่ละส่วนนั้น ตรงกับความต้องการมากที่สุด

4. การประสานระบบและทดสอบระบบ (Integration and System Testing) หลังจากพัฒนาในแต่ละส่วน ให้สามารถทำงานได้ตามความต้องการแล้ว ก็จะต้องนำแต่ละส่วนมาทำการประสานกันเป็นระบบ และทดสอบเพื่อให้แน่ใจว่าระบบโดยรวมทั้งหมด สามารถทำงานร่วมกันอย่างราบรื่น และตรงกับความต้องการมากที่สุด หลังจากกระบวนการนี้แล้ว ซอฟต์แวร์ก็พร้อมจะถูกส่งมอบให้ผู้ใช้ต่อไป

5. การนำไปใช้และบำรุงรักษา (Operation and Maintenance) เป็นกระบวนการที่มีช่วงระยะเวลานานที่สุดของวงจรชีวิตซอฟต์แวร์ ตั้งแต่การติดตั้งซอฟต์แวร์ การใช้งาน และการบำรุงรักษาระบบ ให้สามารถทำงานได้อย่างราบรื่น ตลอดช่วงเวลาที่ซอฟต์แวร์ถูกใช้งาน รวมถึงการปรับเปลี่ยนซอฟต์แวร์ ให้ตอบสนองกับความต้องการใหม่ ตามรูปแบบธุรกิจหรือการใช้งานของผู้ใช้ที่เปลี่ยนแปลงไป

โดยทุกๆ กระบวนการจะต้องได้ผลลัพธ์ เพื่อนำไปใช้ในกระบวนการต่อไป และมีผลตอบกลับ เพื่อส่งกลับไปยังกระบวนการที่ต้องการต่อไป

ในบทนี้ได้แสดงข้อมูลสาระสำคัญ จากเอกสารต่างๆ ที่เกี่ยวข้องกับการวิจัยครั้งนี้ ซึ่งได้ทำการศึกษาและอ้างอิง เพื่อให้บรรลุตามวัตถุประสงค์และขอบเขตของการศึกษา ที่นำเสนอในบทก่อนหน้านี้ ซึ่งหลังจากได้ข้อมูลที่เกี่ยวข้องของแล้ว ก็จะออกแบบวิธีการศึกษาวิจัยโดยอาศัยกระบวนการการพัฒนาซอฟต์แวร์แบบน้ำตก ซึ่งรายละเอียดการออกแบบวิธีการศึกษาวิจัยในกระบวนการต่างๆ จะได้ถูกกล่าวในบทถัดไป