

### บทที่ 3

#### ระเบียบวิธีวิจัย

##### 3.1 แบบจำลองที่ใช้ในการศึกษา

การทดสอบความสัมพันธ์ระหว่างดัชนีราคาผู้บริโภคจังหวัดเชียงใหม่และผลการจัดเก็บภาษีทางตรงและภาษีทางอ้อมของสำนักงานสรรพากรพื้นที่จังหวัดเชียงใหม่ได้นำข้อมูลทุติยภูมิรายเดือนตั้งแต่เดือนมกราคม 2547 จนถึงเดือนธันวาคม 2553 ประกอบด้วยสามตัวแปร ได้แก่ ดัชนีราคาผู้บริโภคจังหวัดเชียงใหม่ และรายได้จัดเก็บภาษีทางตรงและภาษีทางอ้อมของสำนักงานสรรพากรพื้นที่จังหวัดเชียงใหม่โดยนำมาหาอัตราการเปลี่ยนแปลงระหว่างเดือน แล้วนำมาทดสอบเพื่อหารูปแบบความสัมพันธ์โดยวิธี Vector Autoregressive Model (VAR) ซึ่งใช้ข้อมูลจากสำนักดัชนีการเศรษฐกิจการค้า กระทรวงพาณิชย์ และสำนักงานคลังจังหวัดเชียงใหม่ โดยพิจารณาแบบจำลอง VAR ของระบบ Multivariate ที่มี  $n$  ตัวแปร

$$Ay_t = \Gamma_0 + \sum_{i=1}^p \Gamma_i y_{t-i} + u_t \quad (45)$$

โดย

$y_t$	หมายถึง	Vector ขนาด $n \times 1$ ของตัวแปร endogenous
$A$	หมายถึง	matrix ขนาด $n \times n$ ของค่าสัมประสิทธิ์ของตัวแปร endogenous โดยมี diagonal ประกอบด้วยค่าเท่ากับ 1
$\Gamma_0$	หมายถึง	Vector ขนาด $n \times 1$ ของ intercept
$\Gamma_i$	หมายถึง	Matrix ขนาด $n \times n$ ของค่าสัมประสิทธิ์ของตัวแปร Lag endogenous
$u_t$	หมายถึง	Vector ขนาด $n \times 1$ ของค่าความคลาดเคลื่อนหรือ shock ของแบบจำลอง

ในการศึกษาครั้งนี้ เลือกตัวแปรทั้งหมด 3 ตัวแปรในแบบจำลอง VAR ดังนี้

ดัชนีราคาผู้บริโภคจังหวัดเชียงใหม่ (CMICPI) ในการศึกษาครั้งนี้จะใช้ข้อมูลรายเดือนโดยเป็นอัตราการเปลี่ยนแปลงของดัชนีราคาผู้บริโภคจังหวัดเชียงใหม่ระหว่างเดือนซึ่งเป็นข้อมูลจากสำนักดัชนีเศรษฐกิจการค้า

ภาษีทางตรง (CMIDRT) ในการศึกษาครั้งนี้ จะใช้ผลรวมของข้อมูลรายเดือนของภาษีบุคคลธรรมดา และภาษีนิติบุคคล โดยเป็นข้อมูลจากตารางภาวะการณ์คลังของสำนักงานคลังจังหวัด

เชิงใหม่ที่เป็น Nominal term เนื่องจากมีผลทางด้านการเพิ่มขึ้นของระดับราคาสินค้าอยู่ด้วย หลังจากนั้นนำมาหาอัตราการการเปลี่ยนแปลงของภาษีทางตรงระหว่างเดือน

ภาษีทางอ้อม (CMIIRT) ในการศึกษาครั้งนี้ จะใช้ผลรวมของข้อมูลรายเดือนของ ภาษีมูลค่าเพิ่ม ภาษีธุรกิจเฉพาะ และอากรแสตมป์ โดยเป็นข้อมูลจากตารางภาวะการคลังของ สำนักงานคลังจังหวัดเชียงใหม่ที่เป็น Nominal term เนื่องจากมีผลทางด้านการเพิ่มขึ้นของระดับ ราคาสินค้าอยู่ด้วย หลังจากนั้นนำมาหาอัตราการการเปลี่ยนแปลงของภาษีทางตรงระหว่างเดือน

เมื่อกำหนดตัวแปรทั้ง 3 จะได้แบบจำลอง VAR ในกรณีของแบบจำลองอันดับแรก (first-order) ในรูปแบบสมการข้างล่างนี้

$$\begin{bmatrix} \text{CMICPI}_t \\ \text{CMDRT}_t \\ \text{CMIIRT}_t \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_{10} \\ b_{20} \\ b_{30} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} b_{11(L)} & b_{12(L)} & b_{13(L)} \\ b_{21(L)} & b_{22(L)} & b_{23(L)} \\ b_{31(L)} & b_{32(L)} & b_{33(L)} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \text{CMICPI}_{t-1} \\ \text{CMDRT}_{t-1} \\ \text{CMIIRT}_{t-1} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} e_{\text{CMICPI},t} \\ e_{\text{CMDRT},t} \\ e_{\text{CMIIRT},t} \end{bmatrix} \quad (46)$$

### 3.2 วิธีการศึกษา

การวิเคราะห์ข้อมูลจะใช้โปรแกรม E-view 7 ในการทดสอบความสัมพันธ์ระหว่างดัชนีราคา ผู้บริโภคจังหวัดเชียงใหม่และผลการจัดเก็บภาษีทางตรงและทางอ้อมของสำนักงานสรรพากรพื้นที่ เชียงใหม่ ซึ่งใช้เทคนิคทางเศรษฐมิติที่เรียกว่า Vector Autoregression Model (VAR) โดยข้อมูลที่ใช้ ในแบบจำลองนั้นเป็นตัวแปรในลักษณะของอนุกรมเวลา (Time Series) ด้วยเหตุที่ว่าโครงสร้าง แบบจำลองของ VAR นั้นไม่ได้ยึดตามทฤษฎีที่เป็น โครงสร้าง(Structure) เท่าใดนัก เช่นแบบจำลอง ระบบสมการที่เกี่ยวข้องกัน(Simultaneous Equation Model) อีกทั้งตามทฤษฎีของแบบจำลองแล้ว VAR ยังให้ผลการประมาณการหรือทำนาย (Forecast) ที่ดีกว่าวิธีของแบบจำลองที่เป็น โครงสร้าง เช่น แบบจำลองระบบสมการที่เกี่ยวข้องกันที่ยู่ยาก และเป็น โมเดลที่สามารถจัดการกับปัญหา Simultaneity Bias ได้ดี (Gujarati, 2003) ซึ่งการใช้แบบจำลอง VAR นั้น มีความได้เปรียบในแง่ของ ในกรณีที่เราอาจจะไม่ทราบความสัมพันธ์ที่แท้จริงในระหว่างตัวแปรทั้งหมดที่เกี่ยวข้องกัน หรือ อาจจะไม่สามารถว่าตัวแปรใดเป็น Endogenous Variable หรือ Exogenous Variable กันแน่ แต่ทราบ ว่าโดยรวมแล้วตัวแปรทุกตัวในแบบจำลอง VAR มีผลต่อกัน ดังนั้นจึงสามารถใช้แบบจำลอง VAR ในการศึกษาถึงผลกระทบหรือความสัมพันธ์ของตัวแปรตัวใดตัวหนึ่งในแบบจำลองต่อตัวแปรอื่น ในแบบจำลองได้โดยวิธีการวิเคราะห์ปฏิกิริยาตอบสนองต่อความแปรปรวน (Impulse Response Function) โดยไม่ต้องกังวลกับการตัดสินใจในการสร้างสมการในแบบ Structural Model เพราะใน VAR จะให้ตัวแปรทุกตัวเป็น Endogenous Variable อีกทั้งในการใช้ Simultaneous Equation Model ในกรณีที่ ไม่ทราบความสัมพันธ์ที่แท้จริงของตัวแปรต่างๆ ในแบบจำลองอาจเกิดปัญหาเมื่อทำการ

ตัดทิ้งหรือเพิ่มตัวแปรบางตัวในระบบสมการ ซึ่งอาจเกิดปัญหาเช่น Identification Error ได้โดยมีขั้นตอนดังนี้

### 3.2.1 การทดสอบความนิ่งของข้อมูลหรือยูนิทรูท (Unit Root Test)

ทำการทดสอบว่าตัวแปรที่จะนำมาทำการศึกษามีลักษณะนิ่งหรือไม่ Augmented Dickey-fuller (ADF) Test โดยมีสมการในการทดสอบดังนี้

$$\Delta X_t = \theta X_{t-1} + \sum_{i=1}^p \phi_i \Delta X_{t-i} + e_t \quad (47)$$

$$\Delta X_t = \alpha + \theta X_{t-1} + \sum_{i=1}^p \phi_i \Delta X_{t-i} + e_t \quad (48)$$

$$\Delta X_t = \alpha + \beta_t + \theta X_{t-1} + \sum_{i=1}^p \phi_i \Delta X_{t-i} + e_t \quad (49)$$

สมมติฐานที่ใช้ในการทดสอบ คือ

$$H_0 : \theta = 0 \quad (X_t \text{ เป็นข้อมูลที่มีลักษณะไม่นิ่ง Non-stationary})$$

$$H_1 : \theta < 0 \quad (X_t \text{ เป็นข้อมูลที่มีลักษณะนิ่ง Stationary})$$

จากนั้นทำการเปรียบเทียบค่าสถิติที่ได้จาก ADF test ถ้าปฏิเสธสมมติฐานหลักแสดงว่าข้อมูลที่น่ามาทดสอบมีลักษณะนิ่งที่ order of integration Zero [I(0)] แต่ถ้ายอมรับสมมติฐานหลักแสดงว่าข้อมูลที่ทดสอบมีลักษณะไม่นิ่งที่ order of integration Zero [I(d); d > 0]

### 3.2.2 การเลือกความล่าช้า (Lag) ที่เหมาะสม

ในการศึกษานี้ใช้เกณฑ์ Akaike Information Criteria (AIC) และ Schwarz's Bayesian Information Criterion (SC, BIC หรือ SBC) เป็นเกณฑ์ในการพิจารณาความเหมาะสมของจำนวนความล่าช้าหรือ Lag ของแบบจำลองมีสูตรดังนี้

$$AIC = \log \widehat{\sigma}^2 + 2 \frac{p+q}{T} \quad (50)$$

โดยที่  $\widehat{\sigma}^2$  คือ ค่าประมาณของความแปรปรวนของ  $e_t$

$$SC = \log \widehat{\sigma}^2 + 2 \frac{p+q}{T} \log T \quad (51)$$

เกณฑ์ทั้งสองเป็นเกณฑ์ที่อาศัยความควรจะเป็น (likelihood-based) และแสดงให้เห็นถึง

ความสมดุล (ที่มีผลในทางตรงกันข้าม) (trade off) ระหว่าง “fit” ซึ่งวัดโดยค่าของความควรจะเป็น และ “ตระหนี่ (parsimony)” ซึ่งวัดโดยจำนวนของพารามิเตอร์อิสระ  $p+q$  ถ้าค่าคงที่ถูกลำเอียงไปรวมอยู่ในแบบจำลองด้วยจำนวนของพารามิเตอร์ดังกล่าวก็จะเพิ่มขึ้นเป็น  $p+q+1$  สำหรับหลักเกณฑ์ในการตัดสินใจเลือกแบบจำลองก็คือเราจะเลือกแบบจำลองที่มีค่า AIC หรือ SC ที่มีค่าน้อยที่สุด ค่า AIC และ SC จะน้อยจากสาเหตุดังต่อไปนี้คือ มีความแปรปรวน และความแปรปรวนร่วมน้อย มีจำนวนของตัวแปรและจำนวน Lag น้อย และสุดท้ายมีจำนวนข้อมูลในการประมาณค่ามาก

ในขณะที่เกณฑ์ทั้งสองดังกล่าวมีความแตกต่างกันให้เลือกใช้ SC ไว้ก่อนเพราะว่า SC มีคุณสมบัติว่า SC จะเลือกแบบจำลองที่ถูกต้องเกือบแน่นอน สำหรับ AIC นั้นมีแนวโน้มที่จะเป็นลักษณะเชิงเส้นกำกับในแบบจำลองที่มีพารามิเตอร์มากเกินไป นอกจากนั้นในการศึกษานี้ จะทำการเปรียบเทียบผลการเลือก Lag กับเกณฑ์อื่นด้วยคือ Final Prediction Error (FPE) และ Hannan-Quinn Information Criterion (HQIC) ซึ่งให้ความหมายในลักษณะใกล้เคียงกัน

### 3.2.3 การทดสอบหา Cointegration วิธีการของ Johansen

Johansen (1988) และ Stock and Watson (1988) ได้เสนอตัวประมาณค่าแบบ maximum likelihood (maximum likelihood estimator) ซึ่งทำให้สามารถหลีกเลี่ยงการใช้ตัวประมาณค่า 2 ขั้นตอนได้ (two-step estimators) และสามารถที่จะประมาณค่าและทดสอบการมีอยู่จริงของ cointegrating vectors หลาย vectors ได้ นอกจากนี้แล้วการทดสอบดังกล่าวยังทำให้เราสามารถทดสอบการใส่ข้อจำกัดของพารามิเตอร์ของ cointegrating vectors และความเร็วของการปรับตัว (speed of adjustment) ได้อีกด้วยอย่างไรก็ตามทั้งวิธีการของ Johansen (1988) และ Stock and Watson (1988) ต่างก็อาศัยความสัมพันธ์ระหว่าง rank ของเมทริกซ์และ characteristic roots ของเมทริกซ์ดังกล่าวอย่างมากและเพื่อที่จะเข้าใจขั้นตอนของวิธีการของ Johansen (1988) จึงเป็นการสรุปวิธีการและขั้นตอนของ Johansen (1988) ดังนี้

พิจารณา autoregressive process

$$y_t = A_1 y_{t-1} + A_2 y_{t-2} + \dots + A_p y_{t-p} + \varepsilon_t \quad (52)$$

จากสมการ (52) เอา  $y_{t-1}$  ไปลบออกทั้งสองข้างจะได้

$$\Delta y_t = (A_1 - I) y_{t-1} + A_2 y_{t-2} + \dots + A_p y_{t-p} + \varepsilon_t \quad (53)$$

จากสมการ (53) บวกเข้าและลบออกทางขวามือด้วย  $(A_1 - I) y_{t-2}$  จะได้

$$\Delta y_t = (A_1 - I) \Delta y_{t-1} + (A_2 + A_1 - I) y_{t-2} + A_3 y_{t-3} + \dots + A_p y_{t-p} + \varepsilon_t \quad (54)$$

ทำเช่นนี้ไปเรื่อย ๆ จะได้

$$\Delta y_t = \sum_{i=1}^{p-1} \pi_i \Delta y_{t-i} + \pi_p y_{t-p} + \varepsilon_t \quad (55)$$

โดยที่  $\pi = -[I - \sum_{i=1}^p A_i]$

สิ่งสำคัญในสมการ (55) ก็คือ ค่าลำดับชั้น (rank) ของเมทริกซ์  $\pi$  นั่นคือ ค่าลำดับชั้น (rank) ของ  $\pi$  จะเท่ากับจำนวนของ cointegrating vector ซึ่งสามารถแสดงได้ในรายละเอียดดังนี้

1. ถ้าต่างลำดับชั้น (rank) เท่ากับศูนย์ เมทริกซ์  $\pi$  จะเป็นเมทริกซ์ศูนย์ และสมการ (55) ก็คือแบบจำลอง VAR ในรูปของผลต่างลำดับที่หนึ่ง (first difference)

2. ถ้าค่าลำดับชั้น (rank) ของ  $\pi$  เท่ากับ  $n$  (ซึ่งก็คือ มีค่าลำดับชั้น (rank) ) เต็มที่หรือที่เรียกว่า full rank ซึ่ง vector process จะมีลักษณะนิ่ง (stationary) และเป็น VAR ใน level

3. ถ้าค่าลำดับชั้น (rank) ของ  $\pi$  เท่ากับ 1 เราก็จะมี cointegrating vector เพียง vector เดียว และ  $\pi y_{t-p}$  ก็คือ ปัจจัยการปรับตัวของความคลาดเคลื่อน (error-correction factor)

4. ในกรณีซึ่ง  $1 < \text{rank}(\pi) < n$  เราก็จะมี cointegrating vector หลาย cointegrating vector

สำหรับการทดสอบ cointegration หรือการทดสอบความสัมพันธ์ระยะยาวระหว่างตัวแปรเพื่อใช้ในการเลือกแบบจำลองที่ใช้ในการประมาณค่าระหว่าง VAR และ VEC ในการศึกษานี้ได้ใช้การทดสอบ Johansen Trace ของ Johansen and Juselius (1990) เพื่อหาจำนวนของความสัมพันธ์ cointegration ได้ ด้วยการทำการทดสอบ Likelihood Ratio test statistic ภายใต้ข้อสมมติฐานหลัก คือ

$$H_0 : \text{rank}(\Pi) = r$$

และ 
$$H_1 : \text{rank}(\Pi) \geq r + 1$$

โดยที่  $\Pi$  คือ เมตริกซ์สัมประสิทธิ์ของความสัมพันธ์ระหว่าง  $\Delta Y_t$  และ ใน  $\Delta Y_{t-1}$  ในแบบจำลอง VEC

$r$  คือ จำนวน rank ของเมตริกซ์  $\Pi$

โดยเมื่อค่าทดสอบ Trace มากกว่าค่าวิกฤต ทำให้สามารถปฏิเสธสมมติฐานหลัก (null hypothesis) หมายความว่า ตัวแปรใน  $Y_t$  ไม่มีความสัมพันธ์กัน หากค่าทดสอบ Trace มีค่าน้อยกว่าค่าวิกฤต จะยอมรับสมมติฐานหลัก หมายความว่า ตัวแปรใน  $Y_t$  มีความสัมพันธ์กันอย่างน้อยหนึ่งความสัมพันธ์ ลำดับต่อไปก็จะเป็นการทดสอบซ้ำ โดยใช้สมมติฐาน คือ

$$H_0 : \text{rank}(\Pi) = r$$

และ 
$$H_1 : \text{rank}(\Pi) \geq r + 1$$

โดยที่  $\Pi$  คือ เมตริกซ์สัมประสิทธิ์ของความสัมพันธ์ระหว่าง  $\Delta Y_t$  และ ใน  $\Delta Y_{t-1}$  ในแบบจำลอง VEC

$r$  คือ จำนวน rank ของเมตริกซ์  $\Pi$

ซึ่งในกรณีที่สามารถปฏิเสธสมมติฐานครบ จนกระทั่ง Full Rank เราสามารถใช้แบบจำลอง VAR ในการประมาณค่าได้ หากไม่ใช่ Full Rank มีความสัมพันธ์ระหว่างตัวแปรทั้งสอง ซึ่งทำให้สามารถหาความสัมพันธ์ในระยะสั้นและระยะยาวได้ เราจะใช้แบบจำลอง VEC แทน

### 3.2.4 แบบจำลอง VAR

การศึกษานี้ได้กำหนดแบบจำลอง VAR เป็นแบบจำลองที่เหมาะสมเพื่อใช้ในการศึกษา เนื่องจากลักษณะและความสัมพันธ์ของตัวแปรอาจไม่ชัดเจนและเป็นความสัมพันธ์ในเชิงพลวัต ประกอบกับข้อสมมติให้ตัวแปรแต่ละตัวไม่ส่งผลต่อตัวแปรอื่นๆ ในช่วงเวลาเดียวกัน อีกทั้ง การศึกษาครั้งนี้ส่วนหนึ่งเพื่อตอบคำถามถึงผลกระทบของเงินทุนเคลื่อนย้ายที่มีต่อดัชนีค่าเงินที่แท้จริง ถึงขนาด ทิศทาง ระยะเวลา ความคงอยู่ (Persistence) และสัดส่วนของผลกระทบที่มีต่อดัชนีค่าเงินที่แท้จริง

เนื่องจากความสัมพันธ์ของตัวแปรแต่ละตัวมีความสัมพันธ์ที่ไม่แน่นอน และส่งผลกระทบระหว่างกันทั้งทางตรงและทางอ้อม ข้อสมมติประการหนึ่งที่เป็นและเหมาะสมต่อการศึกษาในครั้งนี้ คือ ตัวแปรแต่ละตัวจะไม่ส่งผลกระทบต่อตัวแปรตัวอื่นในช่วงเวลาเดียวกัน หรือไม่ส่งผลกระทบอย่างทันทีเมื่อตัวแปรหนึ่งเปลี่ยนแปลง เพราะการตอบสนองต่อ Shock ที่เกิดขึ้นและที่มีผลต่อตัวแปรต่างๆ ในระบบเศรษฐกิจนั้นยังมีความล่าช้า (Non-Contemporaneous Effect)

เราสร้างแบบจำลองของเวกเตอร์นี้ในรูปของค่าที่ผ่านมาในอดีตของเวกเตอร์ดังกล่าวนี้ ผลที่ได้ก็คือ Vector autoregression (VAR) สามารถเขียนได้ดังนี้

$$Ay_t = \Gamma_0 + \sum_{i=1}^p \Gamma_i y_{t-i} + u_t \quad (56)$$

โดย

$y_t$	หมายถึง	Vector ขนาด $n \times 1$ ของตัวแปร endogeneous
$A$	หมายถึง	matrix ขนาด $n \times n$ ของค่าสัมประสิทธิ์ของตัวแปร endogeneous โดยมี diagonal ประกอบด้วยค่าเท่ากับ 1
$\Gamma_0$	หมายถึง	Vector ขนาด $n \times 1$ ของ intercept
$\Gamma_i$	หมายถึง	Matrix ขนาด $n \times n$ ของค่าสัมประสิทธิ์ของตัวแปร Lag endogenous
$u_t$	หมายถึง	Vector ขนาด $n \times 1$ ของค่าความคลาดเคลื่อนหรือ shock ของแบบจำลอง

### 3.2.5 การวิเคราะห์ปฏิกิริยาตอบสนองต่อความแปรปรวน (Impulse Response Function : IRF)

เนื่องจากการวิเคราะห์แบบจำลอง VAR ไม่สามารถวิเคราะห์จากค่าสัมประสิทธิ์ที่ได้จากการประมาณค่า จึงต้องอาศัยวิธีการอื่นในการช่วยวิเคราะห์ Impulse Response Function (IRF) เป็นอีกหนึ่งวิธีการ ที่อาศัยแนวคิด Moving Average เพื่อพิจารณาการเคลื่อนไหวของตัวแปรที่เป็นอนุกรมเวลา โดยแบบจำลอง VAR จะอาศัยคุณสมบัติ Stability ของแบบจำลอง ในการเขียนแบบจำลองให้อยู่ในรูปของ Vector Moving Average (VMA) ดังนี้

$$\begin{bmatrix} \text{CMICPI}_t \\ \text{CMIDRT}_t \\ \text{CMIIRT}_t \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \overline{\text{CMICPI}}_t \\ \overline{\text{CMIDRT}}_t \\ \overline{\text{CMIIRT}}_t \end{bmatrix} + \sum_{i=0}^n \begin{bmatrix} \phi_{11(i)} & \phi_{12(i)} & \phi_{13(i)} \\ \phi_{21(i)} & \phi_{22(i)} & \phi_{23(i)} \\ \phi_{31(i)} & \phi_{32(i)} & \phi_{33(i)} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_{\text{CMICPI},t} \\ u_{\text{CMIDRT},t} \\ u_{\text{CMIIRT},t} \end{bmatrix} \quad (57)$$

จากนั้นทำการหาตัวคูณ Multiplier ( $\phi_{ij}(i)$ ) ของค่าความผิดพลาด ( $\varepsilon_t$ ) ในแบบจำลอง VMA ในแต่ละช่วงเวลา และนำตัวคูณนั้นมา Plot กราฟเทียบกับเวลาจะได้ IRF หลังจากที่ได้ IRF จะสามารถวิเคราะห์ความสัมพันธ์ของตัวแปรหนึ่งต่ออีกตัวแปรหนึ่ง ในแต่ละช่วงเวลา ซึ่งในการศึกษานี้ IRF สามารถบอกทิศทางแนวโน้มการเปลี่ยนแปลง และขนาดของผลกระทบในแต่ละช่วงเวลาได้ โดยตัวแปรที่มีผลต่อดัชนีค่าเงินที่แท้จริงที่สำคัญ คือ ความเหน็ดของดัชนีค่าเงินที่แท้จริง (Persistence) และตัวแปรอื่น