

## บทที่ 2

### แนวคิด ทฤษฎี และผลงานการศึกษาที่เกี่ยวข้อง

#### 2.1 แนวคิดและทฤษฎี

##### 2.1.1 ทฤษฎีอุปสงค์ปัจจัยการผลิต

เนื่องจากเหล็กและเหล็กกล้าเป็นวัตถุดิบที่ใช้ในอุตสาหกรรมต่างๆอย่างมากมาย ถือเป็นปัจจัยการผลิตในกระบวนการผลิต ดังนั้นการศึกษาถึงอุปสงค์การนำเข้าเหล็กและเหล็กกล้าจึงควรเป็นการศึกษาถึงอุปสงค์ของปัจจัยการผลิต

อุปสงค์ปัจจัยการผลิต คือ ความต้องซื้อสินค้าของพ่อค้าคนกลางหรือของผู้ผลิต เพื่อการจำหน่ายต่อไปหรือเพื่อใช้เป็นปัจจัยในการผลิตสินค้าอื่นเพื่อจำหน่ายต่อไป โดยสามารถพิจารณาจากสมการต้นทุน โดยต้นทุนการผลิตรวมของปัจจัยการผลิตสินค้าชนิดหนึ่ง ณ ระดับปริมาณผลผลิตระดับหนึ่งนั้นขึ้นอยู่กับราคาปัจจัยการผลิต ( $w_i$ ) ที่หน่วยธุรกิจการผลิตได้ซื้อ และขึ้นอยู่กับระดับของผลผลิตที่หน่วยธุรกิจการผลิตนั้นจะผลิตขึ้นมาด้วย เพราะฉะนั้นฟังก์ชันต้นทุนการผลิตรวมจึงสามารถเขียนได้ดังนี้ (Siberberg,E., 1978)

$$C^* = C^*(w_1, \dots, w_n, y) \quad (2.1)$$

โดยที่  $y$  = ระดับของปริมาณผลผลิตที่หน่วยธุรกิจการผลิตต้องการผลิต  
 $w_i$  = ราคาปัจจัยการผลิตที่  $i$

สมการต้นทุนการผลิตดังกล่าว ได้มาจากการทำให้ต้นทุนต่ำที่สุด (Cost Minimization) ในการผลิตสินค้าชนิดดังกล่าว ณ ปริมาณต่างๆที่กำหนดมาให้ นั่นคือ ภายใต้ฟังก์ชันการผลิต

$$y = f(x_1, \dots, x_n) \quad (2.2)$$

โดยที่  $x_i$  = ปริมาณปัจจัยการผลิตที่  $i$  ที่ใช้ในการผลิตสินค้า  $y$  ;  $i=1, \dots, n$

เนื่องจากผู้ผลิตเป็นผู้มีเหตุผล จึงทำการผลิตเพื่อให้ได้ต้นทุนต่ำสุด (Cost Minimization) ภายใต้ข้อจำกัดของผลผลิตของสินค้า ( $y$ ) ซึ่งสามารถแสดงได้ดังนี้

$$\begin{aligned} \text{Min} \quad & C = \sum w_i x_i \\ \text{Subject to} \quad & y = f(x_1, \dots, x_n) \end{aligned} \quad (2.3)$$

สามารถเขียนในรูป Lagrangian function (L) ดังนี้

$$L = \sum w_i x_i + \lambda [y - f(x_1, \dots, x_n)] \quad (2.4)$$

โดยที่  $\lambda$  คือ Lagrangian Multiplier

เงื่อนไขจำเป็นอันดับหนึ่ง (First order condition) แสดงต้นทุนของผู้ผลิตที่เพิ่มขึ้นจากการเพิ่มขึ้นของปัจจัยการผลิตโดยหาค่าอนุพันธ์บางส่วน (partial derivatives) จากสมการ (2.4)

$$\frac{\partial L}{\partial x_i} = w_i - f_i(x_1, \dots, x_n) = 0 \quad (2.5)$$

$$\frac{\partial L}{\partial \lambda} = y - f(x_1, \dots, x_n) = 0 \quad (2.6)$$

โดยที่  $f_i(x_1, \dots, x_n) = \frac{\partial f(x_1, \dots, x_n)}{\partial x_i}$  ;  $i=1, \dots, n$

จากสมการ (2.5) และ (2.6) สามารถหาอุปสงค์ของปัจจัยการผลิตของผู้ผลิตแต่ละรายได้

คือ

$$x_i = f(w_1, \dots, w_n, y) \quad (2.7)$$

นั่นคือ อุปสงค์ของปัจจัยการผลิตจะมีความสัมพันธ์กับราคาปัจจัยการผลิตและระดับการผลิต

เงื่อนไขสนับสนุนอันดับสอง (Second order condition) แสดงเงื่อนไขต้นทุนต่ำที่สุดที่ผู้ผลิตได้รับ ซึ่งพิจารณาค่า Bordered Hessian Determinant  $|\bar{H}|$  ซึ่งมีค่าน้อยกว่า 0

$$|\bar{H}| = \begin{vmatrix} -\lambda f_{11} & \dots & -\lambda f_{1n} & -f_1 \\ \vdots & & \vdots & \vdots \\ -\lambda f_{n1} & \dots & -\lambda f_{nn} & -f_n \\ -f_1 & \dots & -f_n & 0 \end{vmatrix} < 0$$

จากสมการ (2.7) สามารถแสดงฟังก์ชันอุปสงค์ปัจจัยการผลิตของประเทศได้คือ

$$x_i = f(w_1, \dots, w_n, y) \quad (2.8)$$

โดยที่  $x_i$  = ปริมาณปัจจัยการผลิตที่  $i$  ที่ใช้ในการผลิตสินค้า  $y$  ;  $i=1, \dots, n$

$w_i$  = ราคาปัจจัยการผลิตที่  $i$

$y$  = ระดับของปริมาณการผลิตที่หน่วยธุรกิจการผลิตต้องการผลิต

ดังนั้นจะเห็นว่าปริมาณปัจจัยการผลิตของประเทศนั้นมีความสัมพันธ์กับราคาปัจจัยและปริมาณการผลิต

### 2.1.2 ทฤษฎีการวิเคราะห์อนุกรมเวลา

การวิเคราะห์อนุกรมเวลา หมายถึง การศึกษาถึงรูปแบบและสาเหตุการเปลี่ยนแปลงและเคลื่อนไหวของข้อมูลชุดหนึ่งๆ ซึ่งเป็นข้อมูลที่เก็บมาแล้วในอดีต โดยเก็บในช่วงห่างของเวลาเท่าๆกันซึ่งเรียกข้อมูลเหล่านี้ว่า Time Series Data ซึ่งจะพบว่าเมื่อเวลาเปลี่ยนแปลงไปข้อมูลเหล่านี้ก็จะเปลี่ยนแปลงตามไปด้วยซึ่งก็คือ การศึกษาตัวแปรต่างๆที่เป็นฟังก์ชันกับเวลานั่นเอง โดย

ในการวิเคราะห์อนุกรมเวลานั้นมีข้อสมมติฐานว่าลักษณะความสัมพันธ์ของตัวแปรในอดีตจนถึงปัจจุบันสามารถนำไปใช้พยากรณ์แนวโน้มที่จะเกิดขึ้นในอนาคตได้

ในการวิเคราะห์ความสัมพันธ์ของข้อมูลอนุกรมเวลาชุดหนึ่งๆนั้น เราสามารถแยกรูปแบบความสัมพันธ์ของข้อมูลออกมาได้เป็น 4 ส่วนด้วยกัน ประกอบด้วย

1) ค่าแนวโน้ม (Secular Trend หรือ Long-Term Movements) เป็นการเคลื่อนไหวในระยะที่ค่อนข้างยาวนานซึ่งปกติแล้วค่าแนวโน้มจะแสดงถึงทิศทางการเปลี่ยนแปลงของอนุกรมเวลาชุดหนึ่งๆซึ่งอาจมีได้หลายรูปแบบโดยอาจเป็นเส้นตรง เส้นโค้ง หรือลักษณะอื่นๆ

2) การเคลื่อนไหวตามฤดูกาล (Seasonal Movements) เป็นความเคลื่อนไหวของข้อมูลที่เกิดขึ้นเนื่องจากอิทธิพลของฤดูกาล ซึ่งจะเคลื่อนไหวขึ้นๆลงๆซ้ำกันในช่วงเวลาเดียวกันของแต่ละปี ความเคลื่อนไหวตามฤดูกาลนี้พบในข้อมูลในช่วงเวลาน้อยกว่า 1 ปีโดยอาจเป็นราย 4 เดือน ราย 3 เดือน รายเดือน หรือรายสัปดาห์ก็ได้

3) การเคลื่อนไหวตามวัฏจักร (Cyclical Movements) เป็นการเคลื่อนไหวของข้อมูลที่เกิดขึ้นซ้ำๆกันคล้ายกับความเคลื่อนไหวตามฤดูกาล เพียงแต่ความเคลื่อนไหวนี้เกิดขึ้นเป็นวัฏจักร ในระยะยาวมากกว่า 1 ปี และในข้อมูลรายปี วัฏจักรเหล่านี้มีแบบแผนไม่แน่นอนจึงทำให้ยากที่จะพยากรณ์ความเคลื่อนไหวตามวัฏจักร มีสาเหตุเกิดจาก สภาพทางเศรษฐกิจโดยทั่วไป การเปลี่ยนแปลงนโยบายของรัฐบาล หรือการเปลี่ยนแปลงในรสนิยมของผู้บริโภคและนิสัยการใช้จ่ายใช้สอย

4) การเคลื่อนไหวผิดปกติ (Irregular Movements) เป็นการเคลื่อนไหวที่ไม่ใช่ 3 แบบข้างต้น เป็นความเคลื่อนไหวที่ไม่แน่นอนไม่สามารถพยากรณ์โดยใช้ข้อมูลในอดีต เป็นส่วนที่เหลือจากการเคลื่อนไหวทั้ง 3 แบบดังกล่าวข้างต้น เกิดขึ้นเนื่องมาจากสาเหตุจากปัจจัย เช่น ดินฟ้าอากาศเปลี่ยนแปลง น้ำท่วม เกิดสงคราม ปฏิวัติรัฐประหาร การนัดหยุดงานของแรงงาน การเลือกตั้ง เป็นต้น การเปลี่ยนแปลงนี้มิได้เกิดขึ้นเป็นประจำ

เนื่องจากข้อมูลที่นำมาใช้ในการศึกษาครั้งนี้เป็นข้อมูลในระยะยาวและเป็นข้อมูลรายเดือน ดังนั้นในการศึกษาครั้งนี้จะพิจารณาเพียงแต่การหาค่าแนวโน้มเท่านั้น

การคำนวณหาค่าแนวโน้มโดยใช้วิธี Ordinary Least Square โดยจะได้สมการดังนี้คือ

$$Y_t = f(T)$$

โดย  $Y_t$  คือค่าแนวโน้มของข้อมูลอนุกรมเวลา

$T$  คือ ค่าของระยะเวลา โดยระยะเวลาที่เป็น Origin จะมีค่า  $T = 0$

### 2.1.3 ทฤษฎี Cointegration

เนื่องจากการศึกษาในครั้งนี้ ข้อมูลทางเศรษฐกิจที่นำมาใช้เป็นข้อมูลอนุกรมเวลาซึ่งหากนำมาวิเคราะห์หาความสัมพันธ์ของข้อมูลโดยตรง โดยที่ไม่มีการตรวจสอบก่อน มักเกิดปัญหาความไม่นิ่งของข้อมูล (Non-Stationary) กล่าวคือ ค่าเฉลี่ยและค่าความแปรปรวน จะมีค่าไม่คงที่เปลี่ยนแปลงไปตามกาลเวลา ทำให้ความสัมพันธ์ระหว่างตัวแปรของสมการมีความสัมพันธ์ไม่แท้จริง โดยสังเกตได้จากค่าสถิติบางอย่าง อาทิ ค่า t-statistic จะไม่เป็นการแจกแจงที่เป็นปรกติมาตรฐาน และค่า  $R^2$  ที่สูง ในขณะที่ค่า Durbin-Watson (DW) Statistic อยู่ในระดับต่ำแสดงให้เห็นถึงค่าความคลาดเคลื่อนมีปัญหา Autocorrelation ในระดับสูง จึงเป็นการยากที่จะยอมรับได้ในทางเศรษฐศาสตร์

วิธีการที่จะจัดการกับข้อมูลที่มีลักษณะเป็น Non-Stationary มีอยู่หลายวิธีที่ได้รับความนิยมแพร่หลาย คือ วิธี Cointegration และ Error Correction Mechanism เนื่องจากเป็นเครื่องมือในการวิเคราะห์ความสัมพันธ์เชิงดุลยภาพระยะยาวและลักษณะการปรับตัวในระยะสั้น โดยการศึกษา Cointegration และ Error Correction Mechanism วิธีดังกล่าวมีขั้นตอนดังต่อไปนี้

1. ทำการทดสอบความนิ่งของตัวแปรที่นำมาใช้ในการศึกษาด้วย Unit Root Test โดยวิธี Dickey-Fuller Test (DF) หรือ Augmented Dickey-Fuller Test (ADF)
  2. นำตัวแปรที่ทำการทดสอบ Unit Root แล้ว มาหาดุลยภาพในระยะยาว (Cointegration) โดยวิธีการของ Johansen ดังนี้
    - (1) พิจารณาความล่าของตัวแปร (Lag Length) โดยวิธี Likelihood Ratio Test (LR)
    - (2) เลือกรูปแบบของสมการแต่ละสมการในแบบจำลองที่เหมาะสม
    - (3) คำนวณหาจำนวน Cointegrating Vectors โดยใช้สถิติ Maximal Eigenvalue Statistic ( $\lambda_{Max}$ ) หรือวิธี Eigenvalue Trace Statistic ( $\lambda_{Trace}$ )
  3. เมื่อพบว่าแบบจำลองมีความสัมพันธ์ระยะยาวแล้ว จึงทำการคำนวณหาลักษณะการปรับตัวในระยะสั้นด้วยวิธีการ Error Correction Mechanism (ECM)
- จากขั้นตอนดังกล่าวข้างต้น ต่อไปจะนำเสนอแนวคิดในกระบวนการศึกษา Cointegration และ Error Correction Mechanism ที่ใช้ในการศึกษา

**1) การทดสอบ Unit Root** โดยวิธี Dickey-Fuller Test (DF) หรือ Augmented Dickey-Fuller Test (ADF)

การทดสอบ Unit Root หรือ อันดับความสัมพันธ์ของข้อมูล (Orders of Integration) ที่นิยมใช้กันอยู่ในปัจจุบันมีอยู่ 2 วิธีคือ วิธีการทดสอบของ Dickey and Fuller และวิธีของ Phillips and Perron ในการศึกษาครั้งนี้จะใช้วิธีการทดสอบของ Dickey and Fuller เนื่องจากมีความเหมาะสมกับการศึกษาที่มีจำนวนข้อมูลไม่มากนัก

การทดสอบหา Unit Root เป็นการทดสอบตัวแปรอนุกรมเวลาที่ใช้ในการศึกษาเพื่อทดสอบความนิ่งของข้อมูล (Stationary) [I(0) : Integrated of Order 0] หรือความไม่นิ่งของข้อมูล (Non-Stationary) [I(d);d>0 : Integrated of Order d] โดยในการทดสอบ Unit Root ตามวิธีการของ Dickey and Fuller เป็นการทดสอบที่ทำการทดสอบตัวแปรที่เคลื่อนไหวไปตามช่วงเวลา ซึ่งมีลักษณะ Autoregressive Model โดยสามารถเขียนรูปแบบสมการได้เป็น 3 รูปแบบคือ

ถ้า  $X_t$  เป็นแนวคิดเดินเชิงสุ่ม (Random Walk) จะได้แบบจำลองดังนี้

$$X_t = \rho X_{t-1} + \varepsilon_t \quad (2.9)$$

ถ้า  $X_t$  เป็นแนวคิดเดินเชิงสุ่มซึ่งมีความโน้มเอียงทั่วไปรวมอยู่ด้วย (Random Walk with Drift) จะได้แบบจำลองดังนี้

$$X_t = \alpha + \rho X_{t-1} + \varepsilon_t \quad (2.10)$$

ถ้า  $X_t$  เป็นแนวคิดเดินเชิงสุ่มซึ่งมีความโน้มเอียงทั่วไปรวมอยู่ด้วย (Random Walk with Drift) และมีแนวโน้มตามเวลาเชิงเส้น (Linear Time Trend) จะได้แบบจำลองดังนี้

$$X_t = \alpha + \beta t + \rho X_{t-1} + \varepsilon_t \quad (2.11)$$

โดยที่  $X_t$  และ  $X_{t-1}$  คือตัวแปรที่ใช้ในการศึกษา ณ เวลาที่  $t$  และ  $t-1$

$\alpha$ ,  $\rho$  และ  $\beta$  คือค่าคงที่

$t$  คือ แนวโน้มเวลา

$\varepsilon_t$  คืออนุกรมตัวแปรสุ่ม ที่มีการแจกแจงแบบปกติที่เป็นอิสระต่อกันและเหมือนกัน (independent and identical distribution) โดยมีค่าเฉลี่ยเท่ากับ 0 และค่าความแปรปรวนคงที่ สามารถเขียนแทนด้วยสัญลักษณ์  $\varepsilon_t \sim iid(0, \sigma_\varepsilon^2)$

ในการทดสอบ  $X_t$  มีลักษณะนิ่งของตัวแปร (Stationary Process) ( $X_t \sim I(0)$ ) หรือไม่ สามารถทำการทดสอบได้โดยการแปลงสมการที่ (2.9) (2.10) และ (2.11) ให้อยู่ในรูปของ First Differencing ( $\Delta X_t$ ) โดยนำ  $X_{t-1}$  ลบออกทั้ง 2 ข้างของสมการ (2.9), (2.10) และ (2.11) จะได้

$$\Delta X_t = \theta X_{t-1} + \varepsilon_t \quad (2.12)$$

$$\Delta X_t = \alpha + \theta X_{t-1} + \varepsilon_t \quad (2.13)$$

$$\Delta X_t = \alpha + \beta t + \theta X_{t-1} + \varepsilon_t \quad (2.14)$$

โดยที่  $\theta = \rho - 1$

โดยมีสมมติฐานว่าง (Null Hypothesis) ในการทดสอบคือ  $\theta = 0$  ในขณะที่สมมติฐานทางเลือก (Alternative Hypothesis) ในการทดสอบคือ  $\theta < 0$  โดยทำการเปรียบเทียบค่าสถิติ t (t-statistic) ที่คำนวณได้กับค่าที่เหมาะสมที่อยู่ในตาราง Dickey-Fuller (Dickey-Fuller Tables) หรือกับค่าวิกฤต MacKinnon (MacKinnon Critical Values) ในกรณีที่ยอมรับสมมติฐานหลักแสดงว่าตัวแปรนั้นมีลักษณะไม่นิ่งของตัวแปร (Non-Stationary) ถ้าปฏิเสธสมมติฐานหลักยอมรับสมมติฐานรองแสดงว่าตัวแปรนั้นมีลักษณะนิ่งของตัวแปร (Stationary)

ในกรณีที่เกิดปัญหา Autocorrelation เราจะใช้วิธี Augmented Dickey-Fuller Test (ADF) Test โดยเพิ่ม lagged change  $\left[ \sum_{j=1}^p \phi_j \Delta X_{t-j} \right]$  เข้าไปในสมการทางขวามือ ของสมการ (2.12), (2.13) และ (2.14) ซึ่งสามารถทดสอบหาค่า Unit Root ได้ดีกว่าโดยใช้แบบจำลองดังต่อไปนี้

$$\begin{aligned} \Delta X_t &= \theta X_{t-1} + \left[ \sum_{j=1}^p \phi_j \Delta X_{t-j} \right] + \varepsilon_t \\ \Delta X_t &= \alpha + \theta X_{t-1} + \left[ \sum_{j=1}^p \phi_j \Delta X_{t-j} \right] + \varepsilon_t \\ \Delta X_t &= \alpha + \beta t + \theta X_{t-1} + \left[ \sum_{j=1}^p \phi_j \Delta X_{t-j} \right] + \varepsilon_t \end{aligned}$$

โดยที่ P = จำนวนของ lag ที่ใส่เข้าไปเพื่อแก้ปัญหา

Autocorrelation ในตัวแปรสุ่ม

$\phi$  = ค่าสัมประสิทธิ์

โดยจะมีการทดสอบเช่นเดียวกับวิธีการของ Dickey and Fuller เพราะค่าสถิติทดสอบมีการแจกแจงเชิงเส้นกำกับที่เหมือนกัน ดังนั้นจึงสามารถใช้ค่าวิกฤตแบบเดียวกันได้

กรณีที่ผลการทดสอบสมมติฐานพบว่า  $X_t$  มีลักษณะไม่นิ่งนั้นต้องนำค่า  $\Delta X_t$  มาทำ Differencing ไปเรื่อยๆ จนสามารถปฏิเสธสมมติฐานที่ว่า  $X_t$  เป็น Non-Stationary Process ได้ เพื่อทราบ Order of Integration (d) ว่าอยู่ในระดับใด [ $X_t \sim I(d); d > 0$ ]

ถ้าหากพบว่าข้อมูลดังกล่าวมีลักษณะไม่นิ่งและมีอันดับความสัมพันธ์ของข้อมูล (Order of Integration) ที่มากกว่า 0 [ทดสอบว่า  $X_t \sim I(d)$ ] หรือไม่ ซึ่งจะทำการทดสอบตามรูปแบบสมการดังต่อไปนี้

$$\Delta^{d+1}X_t = \alpha + \beta t + (\rho - 1)\Delta^d X_{t-1} + \sum_{i=1}^p \phi_i \Delta^{d+1} X_{t-i} + \varepsilon_t$$

ภายหลังจากทราบค่า  $d$  (Order of Integration) แล้วต้องทำการ Differencing ตัวแปร (เท่ากับ  $d+1$  ครั้ง) ตามกระบวนการของ Box-Jenkin Method ก่อนที่จะนำตัวแปรดังกล่าวมาทำการหาสมการถดถอย เพื่อหลีกเลี่ยงปัญหา Spurious Regression ถึงแม้วิธีนี้จะได้รับความนิยมใช้กันอย่างแพร่หลาย แต่การกระทำดังกล่าวจะทำให้แบบจำลองที่ได้จากการประมาณค่าข้อมูลในส่วนของการปรับตัวแปรต่างๆ เพื่อเข้าสู่ คุณภาพระยะยาว (ริงสรรค์ ททัยเสรี, 2538)

ในปี 1987 Robert F. Engle และ Clive W.J Granger ได้เสนอบทความทางวิชาการเรื่อง Cointegration and Error Correction: Representation, Estimation and Testing ซึ่ง Cointegration and Error Correction เป็นเศรษฐมิติแนวใหม่ที่ใช้กับข้อมูลอนุกรมในการหาคุณภาพระยะยาวจากข้อมูล โดยไม่ผ่านการทำ Differencing เพื่อแก้ปัญหาข้อมูลอนุกรมเวลาที่มีลักษณะไม่นิ่ง (Non-Stationary)

## 2) การทดสอบ Cointegration

ขั้นตอนนี้เป็นการทดสอบตัวแปรต่างๆที่ใช้ในการศึกษา ว่ามีความสัมพันธ์ในระยะยาวตามที่ระบุไว้ในทฤษฎีหรือไม่ และพบว่าจะมีอยู่ 2 วิธีที่นิยมใช้ในการทดสอบตัวแปร คือ วิธี Two-Step Approach ของ Engle-Granger (1987) และวิธีของ Johansen Methodology (Johansen and Juselius, 1990)

การทดสอบคุณภาพระยะยาวนั้น วิธีของ Engle-Granger และวิธีของ Johansen-Juselius มีแนวทางการทดสอบที่แตกต่างกัน โดยกระบวนการของ Engle-Granger จะทำการทดสอบคุณภาพระยะยาวจากค่า Error Term ว่า Stationary หรือไม่ ขณะที่การทดสอบของ Johansen จะพิจารณาจากค่า Rank ของ  $\pi$  และแม้ว่าวิธีการของ Engle-Granger จะเป็นที่นิยม แต่ยังมีคามไม่เหมาะสมในกรณีที่ตัวแปรมากกว่า 2 ตัวแปรขึ้นไป นั่นคือ

วิธีการของ Engle-Granger จะมีการระบุตัวแปรใดเป็นตัวแปรตามและตัวแปรใดเป็นตัวแปรอิสระ ซึ่งไม่สามารถแสดง Multiple Cointegrating Vector ได้ กรณีมีรูปแบบของความสัมพันธ์ระยะยาวมากกว่า 1 รูปแบบ

แม้ว่าวิธี Johansen จะไม่ระบุว่า ตัวแปรใดเป็นตัวแปรอิสระ หรือตัวแปรใดเป็นตัวแปรตามแต่สามารถจะทดสอบว่าตัวแปรใดเป็นตัวแปรอิสระ ตัวแปรใดเป็นตัวแปรตามได้จาก Granger Causality Test รวมทั้งการพิจารณาความสัมพันธ์ของตัวแปรให้สอดคล้องกับทฤษฎีและหลักการทางเศรษฐศาสตร์

ดังนั้นการค้นคว้าอิสระครั้งนี้จึงเลือกใช้วิธีของ Johansen and Juselius (1990) ซึ่งมีพื้นฐานการวิเคราะห์แบบ รูปแบบของ Vector Autoregressive (VAR) Model และเป็นกระบวนการทดสอบ Cointegration ที่มีตัวแปรหลายตัว ในการทดสอบหาคุณภาพระยะยาวซึ่งมีขั้นตอนการศึกษาดังนี้

### ขั้นที่ 1 ทดสอบหา Order of Integration และความยาวของ lag ของตัวแปร

เริ่มต้นจากการทดสอบหาอันดับความสัมพันธ์ของข้อมูล (Order of Integration) ของตัวแปรทุกตัวและหากพบว่าตัวแปรแต่ละตัวมีอันดับความสัมพันธ์ของข้อมูล (Order of Integration) ต่างกัน Johansen จะไม่รวมตัวแปรเหล่านั้นไว้ด้วยกัน จากนั้นทำการทดสอบหาความยาวของค่าความล่าช้า (Lag) ของตัวแปร ซึ่งมีค่าสถิติที่นิยมนำมาพิจารณา ได้แก่ Akaike Information Criterion (AIC) Likelihood Ratio Test(LR) และ Schwartz Bayesian Criterion(SBC)

$$AIC = T \log|\Sigma| + 2N \quad (2.15)$$

$$LR = (T - c)(\log|\Sigma_r| - \log|\Sigma_u|) \quad (2.16)$$

$$SBC = T \log|\Sigma| + N \log(T) \quad (2.17)$$

โดยที่ T = จำนวนค่าสังเกต

c = จำนวนพารามิเตอร์ในระบบที่ไม่มีข้อจำกัด

$|\Sigma|$  = determinant ของเมตริกซ์ค่าความแปรผันของค่าความคลาดเคลื่อน

$|\Sigma_r|$  = determinant ของเมตริกซ์ค่าความแปรผันของระบบข้อจำกัด

N = จำนวนพารามิเตอร์ทั้งหมดในทุกสมการ

ทดสอบสมมติฐานหลัก โดยกำหนดจำนวน Lagged Term เท่ากับ r ในกรณีที่มีข้อจำกัดและ u เท่ากับจำนวน Lagged Term ทั้งหมดที่เป็นไปได้ แล้วใช้การแจกแจงแบบ Chi-Square ทดสอบสมมติฐานหลักว่ามีจำนวน Lagged Term เท่ากับ r โดยมีจำนวนระดับความเป็นอิสระ เท่ากับจำนวนสัมประสิทธิ์ที่เป็นข้อจำกัด(Coefficient Restrictions) ถ้าค่า Chi-Square ที่คำนวณได้น้อยกว่าค่าวิกฤต แสดงว่ายอมรับ Null Hypothesis หรือทำการทดสอบโดยใช้ F-test ใน

แต่ละสมการก็จะได้ผลการทดสอบเช่นเดียวกับการใช้ Chi-Square เช่นกัน และหากพบว่าตัวแปรสามารถใช้ Lagged Term ได้หลายจำนวนควรเลือกใช้เทอมที่ยาวที่สุด อย่างไรก็ตามควรคำนึงถึงระดับความเป็นอิสระด้วย เนื่องจากถ้าใช้จำนวน Lagged Term มากจนเกินความจำเป็นจะทำให้สูญเสียระดับความเป็นอิสระ และส่งผลถึงค่าวิกฤตทำให้การยอมรับหรือปฏิเสธสมมติฐานบิดเบือนไป ส่วนกรณีสมการที่เพิ่มตัวแปรหุ่นเข้ามา จะทำให้ค่า  $c=np+1+\text{dummy variables}$  กล่าวคือ ในแต่ละสมการจะมี Parameters ทั้งหมดเท่ากับ จำนวน Lagged Term (p) ของตัวแปร(n) รวมทั้งค่าคงที่และตัวแปรหุ่น

## ขั้นที่ 2 ประมวลแบบจำลอง

รูปแบบของแบบจำลองซึ่งสามารถพิจารณาได้เป็น 5 รูปแบบดังนี้

แบบจำลองที่ 1 VAR Model ไม่ปรากฏทั้งค่าคงที่และแนวโน้มเวลา

$$X_t = \sum_{i=1}^p A_i X_{t-i} + \varepsilon_t$$

$$\text{ดังนั้น } \Delta X_t = \pi X_{t-1} + \sum_{i=1}^{p-1} \pi_i \Delta X_{t-i} + \varepsilon_t \quad (2.18)$$

โดยที่ค่า  $\pi$  และ  $\pi_i$  คือ

$$\pi = \sum_{i=1}^p A_i - I$$

$$\pi_i = \sum_{j=i+1}^p A_j$$

โดยที่  $X_t$  = n x 1 vectors ของตัวแปร  $(x_1, x_2, \dots, x_n)'$

$A_i$  = n x n matrix ของพารามิเตอร์

$I$  = เมตริกซ์เอกลักษณ์ที่มีมิติ n x n

$\varepsilon_t$  = n x 1 vectors ของ white noise โดยมีคุณสมบัติ ดังนี้

$E(\varepsilon_t) = 0$  สำหรับทุกค่าของ t

$$E(\varepsilon_t \varepsilon_s') = \begin{cases} \Omega & s=t \\ 0 & s \neq t \end{cases}$$

โดยที่  $\Omega$  = เมตริกซ์ความแปรปรวนร่วมซึ่งได้ถูกสมมติให้มีลักษณะเป็นบวกแน่นอน (Positive Definite) สำหรับ  $\varepsilon_t$  นั้นจะมีลักษณะ Serially Uncorrelated แต่อาจจะเป็น Contemporaneously Correlated ได้ (Johnston and Dinardo, 1997 : 287)

**แบบจำลองที่ 2** VAR Model ไม่มีแนวโน้มเวลา แต่จำกัดค่าคงที่ใน cointegrating vector

$$\Delta X_t = \pi^* X_{t-1}^* + \sum_{i=1}^{p-1} \pi_i \Delta X_{t-i} + \varepsilon_t \quad (2.19)$$

โดยที่

$$\pi^* = \begin{bmatrix} \pi_{21} & \pi_{22} & \dots & \pi_{2n} & a_{02} \\ \vdots & & & & \vdots \\ \pi_{n1} & \pi_{n2} & \dots & \pi_{nn} & a_{0n} \end{bmatrix}$$

$$X_{t-1}^* = (X_{1,t-1}, X_{2,t-1}, \dots, X_{n,t-1}, 1)'$$

$a$  = ค่าคงที่

**แบบจำลองที่ 3** VAR Model มีเฉพาะค่าคงที่

$$X_t = A_0 + \sum_{i=1}^p A_i X_{t-i} + \varepsilon_t$$

ดังนั้น

$$\Delta X_t = A_0 + \pi X_{t-1} + \sum_{i=1}^{p-1} \pi_i \Delta X_{t-i} + \varepsilon_t \quad (2.20)$$

$$A_0 = n \times 1 \text{ vectors ของค่าคงที่ } (a_{01}, a_{02}, \dots, a_{0n})'$$

**แบบจำลองที่ 4** VAR Model มีค่าคงที่และจำกัดแนวโน้มเวลาใน cointegrating vector

$$\Delta X_t = A_0 + \pi^{**} X_{t-1}^{**} + \sum_{i=1}^{p-1} \pi_i \Delta X_{t-i} + \varepsilon_t \quad (2.21)$$

โดยที่

$$\pi^{**} = \begin{bmatrix} \pi_{11} & \pi_{12} & \dots & \pi_{1n} & t_{01} \\ \pi_{21} & \pi_{22} & \dots & \pi_{2n} & t_{02} \\ \vdots & & & & \vdots \\ \pi_{n1} & \pi_{n2} & \dots & \pi_{nn} & t_{0n} \end{bmatrix}$$

$$X_{t-1}^{**} = (X_{1,t-1}, X_{2,t-1}, \dots, X_{n,t-1}, T)'$$

$T$  = เป็นค่าคงที่มีค่าเป็น 1, 2, 3, ..., n

**แบบจำลองที่ 5** VAR Model ประกอบด้วยค่าคงที่และแนวโน้มเวลา

$$\Delta X_t = A_0 + A_1 T + \pi X_{t-1} + \sum_{i=1}^{p-1} \pi_i \Delta X_{t-i} + \varepsilon_t \quad (2.22)$$

โดยที่  $A_1 = n \times 1$  vectors สัมประสิทธิ์แนวโน้มเวลา  $(t_{01}, t_{02}, \dots, t_{0n})'$

**ขั้นที่ 3** หาจำนวน Cointegrating Vector โดยใช้สถิติทดสอบ 2 ตัวคือ Eigenvalue Trace Statistic หรือ Trace Test และ Maximal Eigenvalue Statistic หรือ Max Test แล้วเปรียบเทียบค่าสถิติที่คำนวณได้กับค่าวิกฤต ถ้าค่าที่คำนวณได้มากกว่าค่าวิกฤตจะปฏิเสธสมมติฐานหลัก ( $H_0$ ) และทำการทดสอบไปเรื่อยๆจนกว่าจะไม่สามารถปฏิเสธสมมติฐานได้ จากนั้นทำการ Normalized Cointegrating Vectors

**ตารางที่ 2.1** การทดสอบสมมติฐานการหาจำนวน Cointegrating Vectors

Eigenvalue Trace Statistic Hypothesis Testing		Maximal Eigenvalue Statistic Hypothesis Testing	
$H_0$	$H_1$	$H_0$	$H_1$
$r = 0$	$r > 0$	$r = 0$	$r = 1$
$r \leq 1$	$r > 1$	$r = 1$	$r = 2$
$r \leq 2$	$r > 2$	$r = 2$	$r = 3$
$r \leq 3$	$r > 3$	$r = 3$	$r = 4$
$\vdots$	$\vdots$	$\vdots$	$\vdots$

ที่มา : Enders, Walter (1995)

**3) แนวคิดเกี่ยวกับความสัมพันธ์เชิงดุลยภาพในระยะสั้น ตามแบบจำลองเออร์เรกชัน**

**ชั้น (Error-Correction Model:ECM)**

ตามหลักของ Granger Representation กล่าวว่า ถ้าพบความสัมพันธ์เชิงดุลยภาพในระยะยาวระหว่างตัวแปรที่นำมาทดสอบแล้วจะสามารถสร้างแบบจำลองเรียกว่า Error Correction Model เพื่ออธิบายการปรับตัวในระยะสั้นของตัวแปรต่างๆเพื่อให้เข้าสู่ดุลยภาพในระยะยาว โดยคำนึงถึงผลกระทบที่เกิดจากความคลาดเคลื่อนที่เกิดจากการปรับตัวของตัวแปรต่างๆ ในระยะยาว ( $e_{t-1}$ ) เข้าไปด้วย ซึ่งสามารถแสดงได้ดังนี้

$$e_t = Y_t - \alpha_t - \beta x_t$$

$$\Delta x_t = \gamma_1 e_{t-1} + \{lagged(\Delta x_t, \Delta y_t)\} + \varepsilon_{1t}$$

$$\Delta y_t = \gamma_2 e_{t-1} + \{lagged(\Delta x_t, \Delta y_t)\} + \varepsilon_{2t}$$

Copyright © by Chiang Mai University  
All rights reserved

โดยที่  $e_{t-1}$  คือ Error Correction Term  
 $\varepsilon_{1t}$  และ  $\varepsilon_{2t}$  เป็น White Noise Process  
 $\gamma_1$  และ  $\gamma_2$  เป็นค่าพารามิเตอร์ที่มีค่าไม่เท่ากับศูนย์

จากรูปแบบความสัมพันธ์จะเห็นว่าการเปลี่ยนแปลงของตัวแปร  $\Delta x_t$  และ  $\Delta y_t$  ต่างขึ้นอยู่กับฟังก์ชัน Distributed Lags of First Difference ของ  $x_t$  และ  $y_t$  รวมทั้งตัว Error Correction Term ที่ล่าช้าออกไปช่วงเวลาหนึ่ง รูปแบบการปรับตัวในระยะสั้นตามแบบจำลองของ ECM ที่แสดงนี้ แสดงการปรับตัวในระยะสั้นเมื่อระบบเศรษฐกิจขาดความสมดุล เพื่อให้เข้าสู่ดุลยภาพระยะยาว  $y_t = \beta x_t$  แบบจำลองที่แสดงถึงการปรับตัวในระยะสั้นตามรูปแบบของ EC Model นั้นคล้ายคลึงกับแบบจำลองที่แสดงถึงการปรับตัวในระยะสั้นที่เรียกว่า “General-to-Specific Approach” แบบจำลองทางเศรษฐกิจในลักษณะตายตัว โดยจะพยายามให้รูปแบบการปรับตัวในระยะสั้นของแบบจำลองทางเศรษฐกิจถูกกำหนดโดยลักษณะของข้อมูลในแบบจำลองนั้นๆ ให้มากที่สุดเท่าที่สามารถทำได้ เหตุผลก็คือ ทฤษฎีทางเศรษฐศาสตร์ส่วนใหญ่สามารถใช้เป็นเครื่องชี้แนะให้เห็นว่าตัวแปรทางเศรษฐกิจใดบ้างที่เกิดดุลยภาพทางเศรษฐกิจในระยะยาว (Long-Run Economic Equilibrium) ทฤษฎีเศรษฐศาสตร์ส่วนใหญ่ไม่สามารถใช้เป็นเครื่องชี้แนะให้ว่าการปรับตัวในระยะสั้น (Short-Run Adjustment) ของตัวแปรที่อยู่ในแบบจำลองเหล่านั้นจะมีรูปแบบหรือรูปลักษณะอย่างไรบ้าง นักเศรษฐศาสตร์กลุ่มนี้จึงเห็นว่าควรที่จะปล่อยให้ข้อมูลเป็นตัวกำหนดรูปแบบการปรับตัวในระยะสั้นให้มากที่สุด ซึ่งสามารถทำได้โดยการกำหนดรูปแบบการปรับตัวในระยะสั้นให้มีลักษณะเป็นการทั่วไปให้มากที่สุดเท่าที่จะสามารถทำได้ก่อน หลังจากนั้นจึงใช้หลักการทดสอบทางสถิติบางอย่าง ยกตัวอย่างเช่น F-test เพื่อขจัดตัวแปรที่ไม่มีนัยสำคัญทางสถิติให้มีจำนวนลดลงเรื่อยๆ ตามลำดับ (Test Down) จนกระทั่งได้สมการขั้นสุดท้าย (Final Parsimonios Equation) ที่มีค่าทางสถิติที่ดีและสามารถใช้แสดงรูปแบบการปรับตัวระยะสั้นของตัวแปรต่างๆ ในแบบจำลองนั้นๆ ได้

การปรับตัวในระยะสั้นตามรูปแบบของ EC Model (หรือ General-to-Specific Modelling Approach) จะมีลักษณะที่ทั่วไปและเป็นพลวัต (Dynamic) มากกว่าการปรับตัวในระยะสั้นตามรูปแบบของ Partial Adjustment Model

All rights reserved

## 2.2 ผลงานการศึกษาที่เกี่ยวข้อง

สมศักดิ์ วงศ์ปัญญาถาวร (2528) ศึกษาอุปสงค์การนำเข้าของประเทศไทย มีวัตถุประสงค์เพื่อประเมินผลนโยบายการลดค่าเงินบาทว่ามีประสิทธิภาพหรือไม่ในการแก้ปัญหาการขาดดุลการค้าของประเทศไทย ในงานศึกษานี้ได้ใช้ข้อมูลอนุกรมเวลารายไตรมาสตั้งแต่ ไตรมาสที่ 2 ปีพ.ศ. 2523 ถึงไตรมาสที่ 4 ปีพ.ศ.2525 เพื่อหาค่าความยืดหยุ่นต่อราคาในระยะสั้นและระยะยาวของอุปสงค์นำเข้ารวม และอุปสงค์การนำเข้าจำแนกเป็นกลุ่มสินค้า โดยแบ่งสินค้านำเข้าที่ศึกษาตามลักษณะการใช้ทางเศรษฐกิจ ซึ่งได้แยกหมวดสินค้าอื่นๆออกเป็น 2 หมวดใหญ่ๆคือ หมวดน้ำมัน และหมวดยานพาหนะและส่วนประกอบ สำหรับวิธีประมาณค่าใช้วิธี OLS (Ordinary Least Squares)

แบบจำลองที่ใช้ในการศึกษาแบ่งเป็น 3 แบบคือ 1.Static Models 2.Partial Adjustment Models และ 3. Adaptive Expectation Models โดยรูปแบบจำลองสามารถสรุปได้ดังนี้คือ

$$1.) M_t = f(PMD_t, (1+T_t), y_t)$$

$$2.) M_t = g(PMD_t, y_t, T_t, M_{t-1})$$

$$3.) M_t = h(PMD^m, y_t, T_t)$$

โดยที่  $M_t$  = ปริมาณสินค้านำเข้าในระยะเวลาที่  $t$

$M_{t-1}$  = ตัวแปรล่าช้า(Lagged Variable) ของ  $M_t$

$PMD_t$  = ราคาเปรียบเทียบระหว่างราคาสินค้านำเข้ากับราคาภายในประเทศ

$T_t$  = อัตราภาษีศุลกากร

$y_t$  = รายได้ที่แท้จริง

$PMD^m$  = ราคาเปรียบเทียบที่คาดการณ์ (Expected Relative Price)

จากการศึกษาพบว่าในระยะสั้น ความยืดหยุ่นของราคาต่อสินค้านำเข้าจะมีค่าความยืดหยุ่นน้อยกว่าในระยะยาวเช่นเดียวกับความยืดหยุ่นของสินค้านำเข้าต่อรายได้ และจากการศึกษาถึงผลของนโยบายการลดค่าเงินบาท พบว่าเมื่อพิจารณาถึงระดับความยืดหยุ่นต่ำที่สุดที่จะทำให้การลดค่าเงินบาท สามารถลดขนาดการขาดดุลการค้าในรูปแบบของเงินบาทไทยได้ ซึ่งพบว่า จะต้องมียกเว้นต่ำกว่า 0.3387 ซึ่งเมื่อเทียบกับค่าความยืดหยุ่นต่อราคาของการนำเข้าในระยะสั้น ได้ที่จากการศึกษามีค่า = -0.71 จะได้ข้อสรุปว่าการลดค่าเงินบาท(เมื่อวันที่ 2 พฤศจิกายน 2527) จะทำให้ดุลการค้าในรูปแบบเงินบาทดีขึ้น

**ปัญญา วิสูตร (2540)** ศึกษาอุปสงค์นำเข้าและผลสะท้อนของการปรับอัตราภาษีศุลกากรต่อมูลค่าการนำเข้าของไทย โดยทำการศึกษาอุปสงค์นำเข้ารวมและแยกตามระบบ SITC (Standard International Trades Classification) จากค่าความยืดหยุ่นต่อราคาเปรียบเทียบที่รวมภานำเข้าโดยนำสินค้าในหมวดที่มีมูลค่านำเข้ามากที่สุด 4 หมวดใหญ่ ตามการแบ่งของ SITC และใช้ข้อมูลรายปีตั้งแต่ พ.ศ.2504-2537 รวม 34 ปี อาศัยเทคนิค Cointegration และ Error Correction Mechanism (ECM) แบบ 2 ขั้นตอน (2 step) ของ Engle-Granger คือ ขั้นตอนการทดสอบ Stationary ของตัวแปรและขั้นตอนการทดสอบความสัมพันธ์ระยะยาว (Cointegration Test) จากเทคนิคนี้จะได้ค่าความยืดหยุ่นระยะสั้น และระยะยาว

ผลการศึกษาตัวแปรราคาเปรียบเทียบ(รวมภานำเข้า) และรายได้ที่แท้จริงพบว่าตัวแปรทุกตัวมีคุณสมบัติ Stationary เมื่อทำให้อยู่ในรูปผลต่าง (Differencing) และเมื่อพิจารณาสินค้านำเข้าหมวดพบว่ารายได้จะมีความสัมพันธ์เชิงดุลยภาพระยะยาวกับมูลค่าการนำเข้า ขณะที่ราคาเปรียบเทียบไม่มีความสัมพันธ์เชิงดุลยภาพระยะยาวกับมูลค่าการนำเข้า แต่สำหรับสินค้านำเข้ารวมทั้งรายได้และราคาต่างมีความสัมพันธ์เชิงดุลยภาพระยะยาวกับมูลค่านำเข้า จากสมการความสัมพันธ์ระยะยาว ได้ค่าความยืดหยุ่นระยะยาวต่อรายได้ของสินค้านำเข้ารวม เท่ากับ 1.21 ส่วนค่าความยืดหยุ่นระยะยาวต่อราคาของสินค้านำเข้ารวม เท่ากับ -1.02 และเมื่อตัวแปรมีความสัมพันธ์เชิงดุลยภาพระยะยาวแล้ว แสดงว่าในระยะสั้นจะต้องมีกลไกการปรับตัวอย่างใดอย่างหนึ่งที่ทำให้เข้าสู่ดุลยภาพระยะยาว ดังนั้นจึงสามารถใช้แบบจำลอง ECM ในการประมาณการอุปสงค์นำเข้าได้

ผลการศึกษาผลสะท้อนของการปรับลดภานำเข้า พบว่า มาตรการรายได้และมาตรการราคาจะทำให้มูลค่าการนำเข้าเปลี่ยนแปลงไป โดยมาตรการทางราคามีผลให้เกิดการเปลี่ยนแปลงในทิศทางตรงกันข้าม ขณะที่มาตรการรายได้จะมีผลต่อการเปลี่ยนแปลงมูลค่านำเข้าในทิศทางเดียวกันใน ดังนั้นมาตรการรายได้มีประสิทธิภาพมากกว่ามาตรการราคา ในการควบคุมหรือส่งเสริมการนำเข้า

**จุฬารัตน์ รื่นภาคเพ็ชร (2548)** วิเคราะห์อุปสงค์นำเข้าแอปเปิ้ลจากจีน ภายใต้ข้อตกลงการค้าเสรีของไทย-จีน โดยแบ่งการศึกษาออกเป็น 3 ส่วนคือ

ส่วนแรกศึกษาความสัมพันธ์เชิงดุลยภาพระยะสั้นและระยะยาวของปัจจัยราคาและรายได้ของสมการอุปสงค์นำเข้าแอปเปิ้ลจากจีน โดยใช้ข้อมูลรายไตรมาสตั้งแต่ปี พ.ศ.2541-2547 ใช้เทคนิค Cointegration และ Error Correction Model ตามวิธี Two-Step Approach ของ Engle-Granger แล้วประมาณสมการอุปสงค์นำเข้าด้วยแบบจำลอง Error Correction Mechanism (ECM)

ส่วนที่สอง ศึกษาแนวโน้มและการเปลี่ยนแปลงปริมาณนำเข้าแอปเปิ้ลจากจีนภายหลังการเปิดการค้าเสรีไทย-จีน จากข้อมูลรายเดือนตั้งแต่เดือนมกราคมพ.ศ.2541ถึงธันวาคมพ.ศ.2547 รวม 84 เดือน โดยเปรียบเทียบปริมาณนำเข้าแอปเปิ้ลจากจีนกับปริมาณนำเข้าแอปเปิ้ลจากจีนที่ปรับด้วยดัชนีฤดูกาล วิเคราะห์ข้อมูลด้วยสมการแนวโน้มถดถอยเชิงเส้นและสมการ Piecewise Regression

ส่วนที่สาม ศึกษาลักษณะและผลกระทบทางเศรษฐกิจการค้าแอปเปิ้ลและผลกระทบที่เกิดขึ้นจากการนำเข้าผักและผลไม้จากจีนต่อผู้ผลิตและผู้บริโภคภายในประเทศ โดยวิเคราะห์เชิงพรรณนา

จากการศึกษาพบว่าตัวแปรปริมาณการนำเข้า ราคาเปรียบเทียบและรายได้เปรียบเทียบ มีความสัมพันธ์เชิงลบระยะยาว โดยราคาเปรียบเทียบและรายได้เปรียบเทียบสามารถอธิบายปริมาณการนำเข้าแอปเปิ้ลจากจีนได้ถึงร้อยละ 81 ณ ระดับนัยสำคัญทางสถิติ 0.01และจากการศึกษาแนวโน้มการนำเข้าแอปเปิ้ลจากจีนภายหลังการค้าเสรีไทย-จีน พบว่าแนวโน้มและการเปลี่ยนแปลงการนำเข้าแอปเปิ้ลจากจีนเพิ่มขึ้นอย่างชัดเจนภายหลังการค้าเสรีไทย-จีน